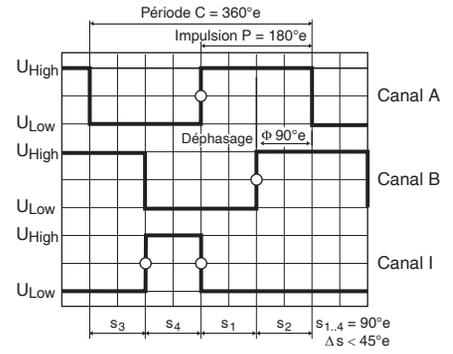
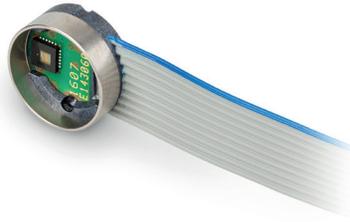
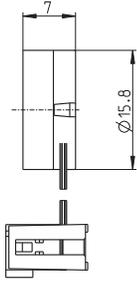


Codeur 16 RIO 1024-32768 Imp., 3 canaux, avec line driver RS 422

sensor



Sens de rotation cw (définition cw p. 68)

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Nombres d'article

575826	575827	575828	575829	575830
--------	--------	--------	--------	--------

Type (provisoire)	1024	4096	8192	16384	32768
Nombre d'impulsions par tour	1024	4096	8192	16384	32768
Nombre de canaux	3	3	3	3	3
Fréquence impulsionnelle max. (kHz)	780	3125	3125	3125	3125
Vitesse max. (tr/min)	40000	40000	20000	10000	5000
Déphasage ϕ (°e)	90+/-5	90+/-10	90+/-15	90+/-30	90+/-45
Largeur d'impulsion d'index (°e)	90+/-5	90+/-10	90+/-15	90+/-30	90+/-45



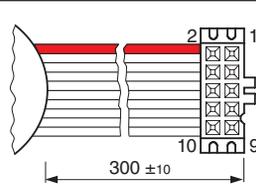
Construction modulaire maxon

+ Moteur	Page	+ Réducteur	Page	+ Frein	Page	Longueur totale [mm] / • voir réducteur				
EC-4pole 22, 90 W	247					59.3	59.3	59.3	59.3	59.3
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 22, 2.0 - 3.4 Nm	378			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 32 S	416-421			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 120 W	248					76.7	76.7	76.7	76.7	76.7
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 22, 2.0 - 3.4 Nm	378			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 32 S	416-421			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 100 W	249					59.4	59.4	59.4	59.4	59.4
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 100 W	249			AB 20	516	95.8	95.8	95.8	95.8	95.8
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391	AB 20	516	•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397	AB 20	516	•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 200 W	251					76.4	76.4	76.4	76.4	76.4
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 200 W	251			AB 20	516	112.8	112.8	112.8	112.8	112.8
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391	AB 20	516	•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397	AB 20	516	•	•	•	•	•
EC-i 30, 30 W	258					52.2	52.2	52.2	52.2	52.2
EC-i 30, 30 W	258	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•	•	•	•
EC-i 30, 30 W	258	GP 32 S	416-421			•	•	•	•	•
EC-i 30, 45 W	259					52.2	52.2	52.2	52.2	52.2
EC-i 30, 45 W	259	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•	•	•	•
EC-i 30, 45 W	259	GP 32 S	416-421			•	•	•	•	•

Données techniques

Tension d'alimentation V_{CC}	5 V \pm 10%
Courant consommé typique	50 mA
Signal de sortie	EIA Standard RS 422
Plage de températures	-40...+100 °C
Moment d'inertie du disque	$\leq 1.2 \text{ gcm}^2$
Courant de sortie par canal	$\pm 20 \text{ mA}$
Longueur d'état min. s	40 ns
Durées de montée et de descente du signal (généralement, à $C_L = 200 \text{ pF}$, $R_L = 100 \Omega$)	5 ns

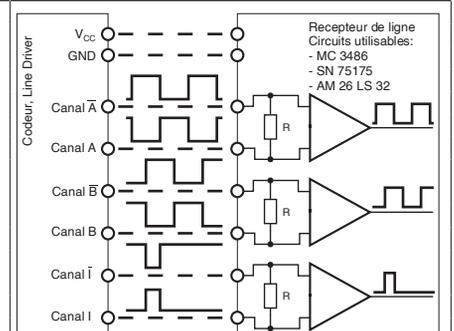
Connectique



- 1 N.C.
- 2 V_{CC}
- 3 GND
- 4 N.C.
- 5 Canal A
- 6 Canal A
- 7 Canal B
- 8 Canal B
- 9 Canal I (Index)
- 10 Canal I (Index)

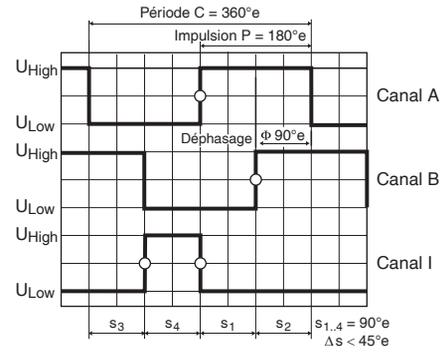
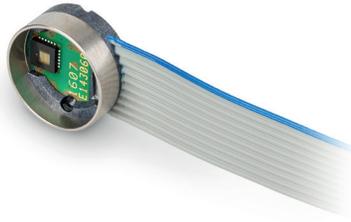
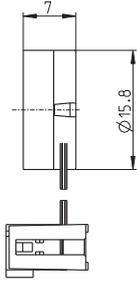
Connecteur selon DIN 41651/EN 60603-13 câble plat AWG 28

Exemple de connexion



Résistance terminale R opt. = typique 120 Ω

Codeur 16 RIO 1024-32768 Imp., 3 canaux, avec line driver RS 422



sensor

Sens de rotation cw (définition cw p. 68)

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article

575826	575827	575828	575829	575830
--------	--------	--------	--------	--------

Type (provisoire)

Nombre d'impulsions par tour	1024	4096	8192	16384	32768
Nombre de canaux	3	3	3	3	3
Fréquence impulsionnelle max. (kHz)	780	3125	3125	3125	3125
Vitesse max. (tr/min)	40000	40000	20000	10000	5000
Déphasage ϕ (°e)	90+/-5	90+/-10	90+/-15	90+/-30	90+/-45
Largeur d'impulsion d'index (°e)	90+/-5	90+/-10	90+/-15	90+/-30	90+/-45



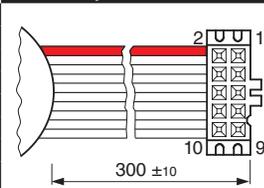
Construction modulaire maxon

+ Moteur	Page	+ Réducteur	Page	+ Frein	Page	Longueur totale [mm] / • voir réducteur				
EC-i 30, 50 W	260					74.2	74.2	74.2	74.2	74.2
EC-i 30, 50 W	260	GP 32, 1,0 - 6,0 Nm	388			•	•	•	•	•
EC-i 30, 50 W	260	GP 32 S	416-421			•	•	•	•	•
EC-i 30, 75 W	261					74.2	74.2	74.2	74.2	74.2
EC-i 30, 75 W	261	GP 32, 1,0 - 6,0 Nm	388			•	•	•	•	•
EC-i 30, 75 W	261	GP 32 S	416-421			•	•	•	•	•
EC-i 40, 50 W	262-263					40.5	40.5	40.5	40.5	40.5
EC-i 40, 50 W	262	GP 32, 1,0 - 6,0 Nm	388			•	•	•	•	•
EC-i 40, 50 W	262	GP 32 S	416-421			•	•	•	•	•
EC-i 40, 50 W	262-263	GP 42, 3,0 - 15,0 Nm	396			•	•	•	•	•
EC-i 40, 70 W	264-265					50.5	50.5	50.5	50.5	50.5
EC-i 40, 70 W	264	GP 32, 1,0 - 6,0 Nm	388			•	•	•	•	•
EC-i 40, 70 W	264	GP 32 S	416-421			•	•	•	•	•
EC-i 40, 70 W	264-265	GP 42, 3,0 - 15,0 Nm	396			•	•	•	•	•
EC-i 40, 100 W	266					70.5	70.5	70.5	70.5	70.5
EC-i 40, 100 W	266	GP 42, 3,0 - 15,0 Nm	396			•	•	•	•	•
EC-i 40, 130 W	267					105.3	105.3	105.3	105.3	105.3
EC-i 40, 130 W	267	GP 42, 3,0 - 15,0 Nm	396			•	•	•	•	•
EC-i 52, 180 W	268					96.5	96.5	96.5	96.5	96.5
EC-i 52, 180 W	268	GP 52, 4,0 - 30,0 Nm	401			•	•	•	•	•
EC-i 52, 200 W	269					126.5	126.5	126.5	126.5	126.5
EC-i 52, 200 W	269	GP 52, 4,0 - 30,0 Nm	401			•	•	•	•	•
EC-i 52, 250 W	270					96.5	96.5	96.5	96.5	96.5
EC-i 52, 420 W	271					96.5	96.5	96.5	96.5	96.5

Données techniques

Tension d'alimentation V_{CC}	$5V \pm 10\%$
Courant consommé typique	50 mA
Signal de sortie	EIA Standard RS 422
Plage de températures	$-40...+100^\circ C$
Moment d'inertie du disque	$\leq 1.2 \text{ gcm}^2$
Courant de sortie par canal	$\pm 20 \text{ mA}$
Longueur d'état min. s	40 ns
Durées de montée et de descente du signal (généralement, à $C_L = 200 \text{ pF}$, $R_L = 100 \Omega$)	5 ns

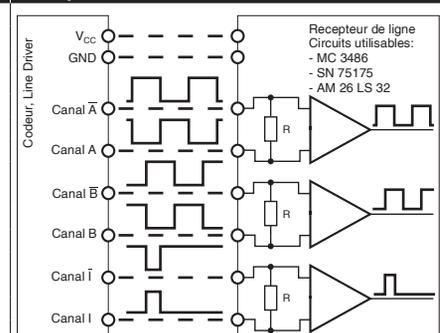
Connectique



- 1 N.C.
- 2 V_{CC}
- 3 GND
- 4 N.C.
- 5 Canal A
- 6 Canal A
- 7 Canal B
- 8 Canal B
- 9 Canal I (Index)
- 10 Canal I (Index)

Connecteur selon DIN 41651/EN 60603-13 câble plat AWG 28

Exemple de connexion



Résistance terminale R opt. = typique 120 Ω

Le signal d'index I est synchronisé avec le canal A et B.