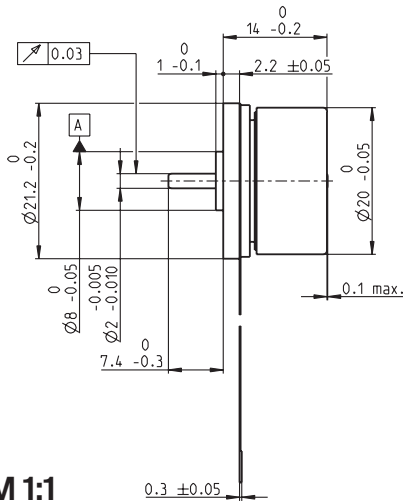
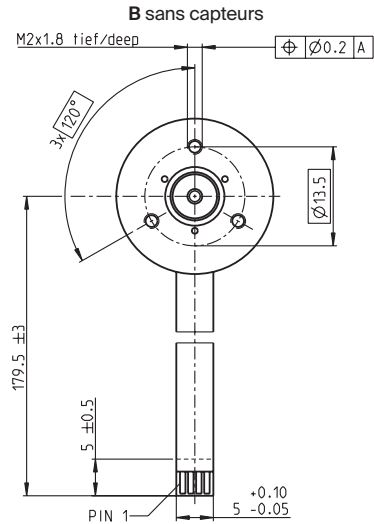
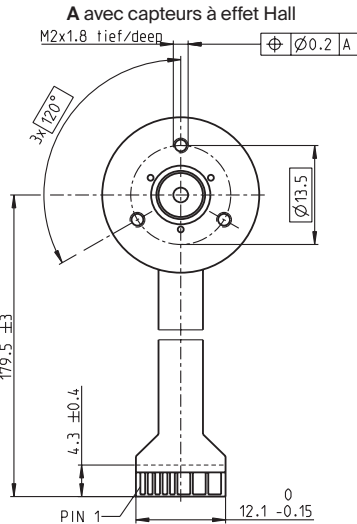


EC 20 flat Ø20 mm, à commutation électronique, 5 Watt

EC flat



M 1:1



- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article

A avec capteurs à effet Hall
B sans capteurs

351005	351006	351007	351008
351054	351055	351056	351057

Caractéristiques moteur (provisoires)

Valeurs à la tension nominale

	V	6	9	12	24
1 Tension nominale	V	6	9	12	24
2 Vitesse à vide	tr/min	9350	9430	9380	9300
3 Courant à vide	mA	102	68.3	51.1	25.1
4 Vitesse nominale	tr/min	4780	5310	5170	5220
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	7.59	8.58	7.59	7.74
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	1.31	0.974	0.655	0.329
7 Couple de démarrage ¹	mNm	17.2	22.4	18.9	19.9
8 Courant de démarrage	A	2.93	2.54	1.61	0.838
9 Rendement max.	%	67	71	68	69

Caractéristiques

	Ω	2.05	3.54	7.45	28.6
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	2.05	3.54	7.45	28.6
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.189	0.424	0.754	3.09
12 Constante de couple	mNm/A	5.88	8.82	11.8	23.8
13 Constante de vitesse	tr/min/V	1620	1080	812	402
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	567	435	515	484
15 Constante de temps mécanique	ms	30.3	23.2	27.5	25.8
16 Inertie du rotor	gcm ²	5.1	5.1	5.1	5.1

Spécifications

Données thermiques

17 Résistance therm. carcasse/air ambiant	16.5 K/W
18 Résistance therm. bobinage/carcasse	2.66 K/W
19 Constante de temps therm. bobinage	1.77 s
20 Constante de temps therm. du moteur	27.5 s
21 Température ambiante	-40...+100°C
22 Température max. de bobinage	+125°C

Données mécaniques (roulements préchargés)

23 Nombre de tours limite	15000 tr/min
24 Jeu axial	< 2.0 N 0 mm
sous charge axiale	> 2.0 N 0.14 mm
25 Jeu radial	préchargé
26 Charge axiale max. (dynamique)	1.8 N
27 Force de chassage axiale max. (statique)	26 N
(statique, axe maintenu)	200 N
28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque	5.3 N

Autres spécifications

29 Nombre de paires de pôles	4
30 Nombre de phases	3
31 Poids du moteur	22 g

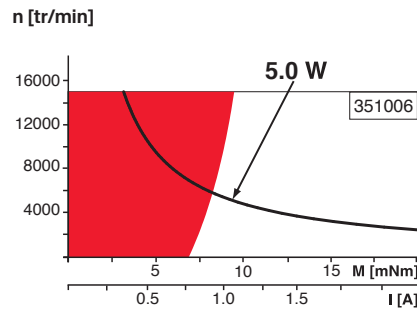
Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

Connexions	avec capteurs	sans capteurs
Pin 1	V _{Hall} 4.5...24 VDC	Bobinage 1
Pin 2	Capteurs Hall 3	Bobinage 2
Pin 3	Capteurs Hall 1	Bobinage 3
Pin 4	Capteurs Hall 2	↘ point neutre
Pin 5	GND	
Pin 6	Bobinage 3	
Pin 7	Bobinage 2	
Pin 8	Bobinage 1	
Adaptateur	N° d'article	N° d'article
voir p. 514	220300 220310	
Connecteurs	N° d'article	N° d'article
TE	1-84953-1	84953-4
Molex	52207-1133	52207-0433

Connecteur pour la version A:
FPC, 11 pôles, écartement 1.0 mm, top contact style
Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 49

¹calcul sans effet de saturation (p. 61/168)

Plages d'utilisation



Légende

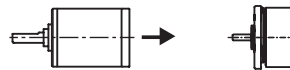
- Plage de fonctionnement permanent**
Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C.
= Limite thermique.
- Fonctionnement intermittent**
La surcharge doit être de courte durée.
- Puissance conseillée**

Construction modulaire maxon

Détails sur la page de catalogue 38

Réducteur planétaire

Ø22 mm
0.5 - 2.0 Nm
Page 374/377



Electronique recommandée:

Informations	Page 38
ESCON Module 24/2	486
ESCON 36/3 EC	487
ESCON Mod. 50/4 EC-S	487
DEC Module 24/2	491
EPOS4 Micro 24/5	495
EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5	496
EPOS4 Comp. 24/5 3-axes	497