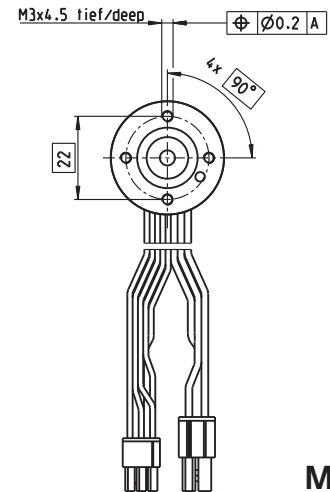
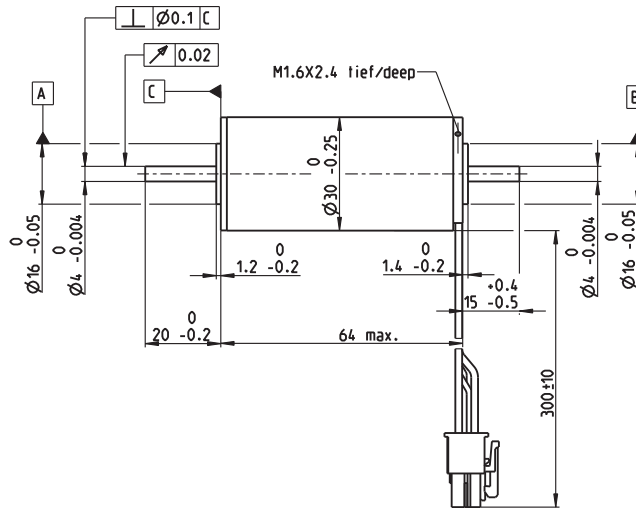
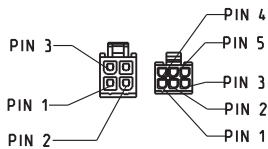
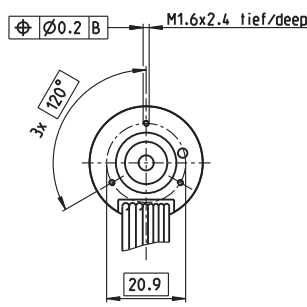


EC-max 30 Ø30 mm, à commutation électronique, 60 Watt



M 1:2

EC-max

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article				
272762	272763	272764	272765	

Caractéristiques moteur

Valeurs à la tension nominale					
1 Tension nominale	V	12	24	36	48
2 Vitesse à vide	tr/min	7980	9340	9490	9350
3 Courant à vide	mA	302	191	130	95.4
4 Vitesse nominale	tr/min	6590	8040	8270	8130
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	63.6	60.7	63.7	64.1
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	4.72	2.66	1.88	1.4
7 Couple de démarrage	mNm	381	458	522	519
8 Courant de démarrage	A	26.8	18.8	14.5	10.7
9 Rendement max.	%	80	81	82	82
Caractéristiques					
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.447	1.27	2.48	4.49
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.049	0.143	0.312	0.573
12 Constante de couple	mNm/A	14.2	24.3	35.9	48.6
13 Constante de vitesse	tr/min/V	672	393	266	197
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	21.2	20.6	18.4	18.2
15 Constante de temps mécanique	ms	4.86	4.73	4.21	4.17
16 Inertie du rotor	gcm ²	21.9	21.9	21.9	21.9

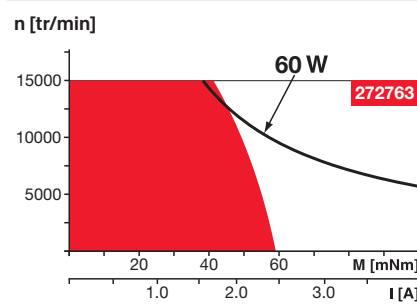
Spécifications

- ### Données thermiques
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 7.4 K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 0.5 K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 2.76 s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 1000 s
 - 21 Température ambiante -40...+100°C
 - 22 Température max. de bobinage +155°C

- ### Données mécaniques (roulements préchargés)
- 23 Nombre de tours limite 15000 tr/min
 - 24 Jeu axial < 6.0 N 0 mm
 - sous charge axiale > 6.0 N 0.14 mm
 - 25 Jeu radial préchargé
 - 26 Charge axiale max. (dynamique) 5 N
 - 27 Force de chassage axiale max. (statique) 98 N
 - (statique, axe maintenu) 1300 N
 - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 25 N

- ### Autres spécifications
- 29 Nombre de paires de pôles 1
 - 30 Nombre de phases 3
 - 31 Poids du moteur 305 g
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.
- ### Connexions moteur (câble AWG 20)
- rouge Bobinage 1 du moteur Pin 1
 - noir Bobinage 2 du moteur Pin 2
 - blanc Bobinage 3 du moteur Pin 3
 - N.C. Pin 4
- ### Connecteur N° d'article
- Molex 39-01-2040
- ### Connexions Sensors (câble AWG 26)
- jaune Capteurs à effet Hall 1 Pin 1
 - brun Capteurs à effet Hall 2 Pin 2
 - gris Capteurs à effet Hall 3 Pin 3
 - bleu GND Pin 4
 - vert V_{Hall} 3...24 VDC Pin 5
 - N.C. Pin 6
- ### Connecteur N° d'article
- Molex 430-25-0600
- Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 47

Plages d'utilisation

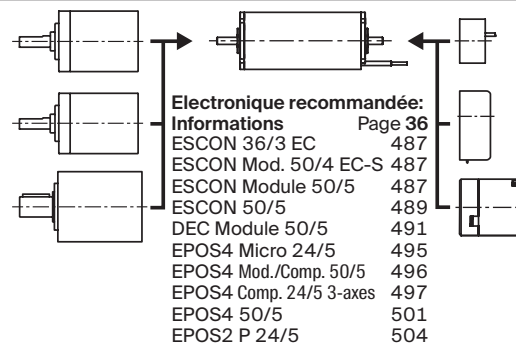


Légende

- Plage de fonctionnement permanent**
Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C.
= Limite thermique.
- Fonctionnement intermittent**
La surcharge doit être de courte durée.
- Puissance conseillée**

Construction modulaire maxon

- Réducteur planétaire**
Ø32 mm
1.0 - 8.0 Nm
Page 388/391
- Koaxdrive**
Ø32 mm
1.0 - 4.5 Nm
Page 394
- Réducteur planétaire**
Ø42 mm
3 - 15 Nm
Page 397



- ### Electronique recommandée:
- | Informations | Page 36 |
|-------------------------|---------|
| ESCON 36/3 EC | 487 |
| ESCON Mod. 50/4 EC-S | 487 |
| ESCON Module 50/5 | 487 |
| ESCON 50/5 | 489 |
| DEC Module 50/5 | 491 |
| EPOS4 Micro 24/5 | 495 |
| EPOS4 Mod./Comp. 50/5 | 496 |
| EPOS4 Comp. 24/5 3-axes | 497 |
| EPOS4 50/5 | 501 |
| EPOS2 P 24/5 | 504 |

Détails sur la page de catalogue 36

- Codeur MR**
500/1000 Imp.,
3 canaux
Page 463
- Codeur HEDL 5540**
500 Imp.,
3 canaux
Page 475
- Frein AB 20**
24 VDC
0.1 Nm
Page 516