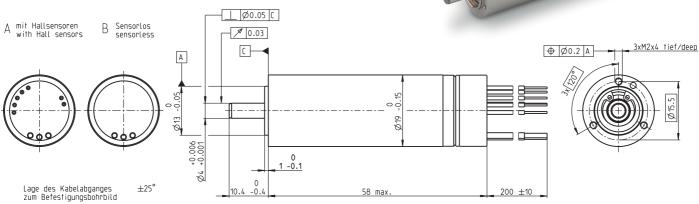
## ECX SPEED 19 L sans balais Moteur BLDC Ø19 mm

Stérilisable, paliers en céramique

Caractéristiques principales: 120/206 W, 24.1 mNm, 100 000 tr/min





alignment of cables relative ±25° to mounting holes

M 1:1

|  | Paramètres du moteur                    |                  |          |            |  |                |                                      |   |
|--|---|------------------|----------|------------|--|----------------|--------------------------------------|---|
| 1_   | Tension nominale                        | V                | 18       | :          | 24 36                                    | 48             |                                      |   |
| 2_   | Vitesse à vide                          | tr/min           | 60800    | 6080       | 57600                                    | 63400          |                                      |   |
| 3_   | Courant à vide                          | mA               | 376      | 28         | 32 172                                   | 152            |                                      |   |
| 4_   | Vitesse nominale                        | tr/min           | 57200    | 5750       | 54600                                    | 60400          |                                      |   |
| 5_   | Couple nominal (couple max. permane     | nt) mNm          | 23.9     | 23         | 3.6 24.1                                 | 23.2           |                                      |   |
| 6_   | Courant nominal (courant charge perm    | . max.) A        | 8.71     | 6.4        | 45 4.16                                  | 3.32           |                                      |   |
| 7_   | Couple de démarrage                     | mNm              | 503      | 5          | 61 613                                   | 655            |                                      |   |
| 8_   | Courant de démarrage                    | Α                | 178      | 14         | 49 103                                   | 90.8           |                                      |   |
| 9_   | Rendement max.                          | %                | 91.2     | 9          | 1.6 92.1                                 | 92.1           |                                      |   |
| 10_  | Résistance aux bornes                   | Ω                | 0.101    | 0.1        | 61 0.35                                  | 0.528          |                                      |   |
| 11_  | Inductance aux bornes                   | mH               | 0.0096   | 0.01       | 0.0428                                   | 0.0627         |                                      |   |
| 12_  | Constante de couple                     | mNm/A            | 2.82     | 3.         | 76 5.95                                  | 7.21           |                                      |   |
| 13_  | Constante de vitesse                    | tr/min/V         | 3390     | 254        | 40 1600                                  | 1320           |                                      |   |
| 14_  | Pente vitesse/couple tr/                | min/mNm          | 121      | 10         | 94.2                                     | 97.1           |                                      |   |
| 15_  | Constante de temps mécanique            | ms               | 2.27     | 2.0        | 04 1.77                                  | 1.82           |                                      |   |
| 16_  | Moment d'inertie du rotor               | gcm <sup>2</sup> | 1.79     | 1.         | 79 1.79                                  | 1.79           |                                      |   |
| Caractéristiques thermiques Plages de fonctionnement Conditions de stérilisation |   |                  |          |            |  |                |                                      |   |
| 17_  | Résistance therm. boîtier/air ambiant   | K/W              | 13.6     | n [tr/min] | Bobinage 36 V                            |                | 135°C                                | Cycles de stérilisation typiques:       |
| 18_  | Résistance therm. bobinage/boîtier      | K/W              | 0.9      |            | _  |                | 1333                                 | 2000 sans capteur                       |
| 19_  | Constante therm. temps de bobinage      | s                | 2.79     |            |  |                | (")                                  | 1000 capteur à effet Hall               |
|  | Constante therm. de temps moteur        | s                | 563      | 120000     |  |                |                                      | Stérilisation à la vapeur d'eau:        |
|  | Température ambiante                    | °C               | -40+135  | 100000 -   |  |                |                                      | Température +134°C ±4°C                 |
| 22_  | Température max. du bobinage            | °C               | 155      |            |  |                |                                      | Résistant à la pression jusqu'à 2,3 bar |
|  | Caractéristiques mécaniques roulem      | ent à billes     |          | 80000      |  |                |                                      | Humidité atmosphérique rel. 100%        |
| 23_  | Vitesse max. admise                     | tr/min           | 100 000  | 60000      |  |                |                                      | Durée de cycle 18 min.                  |
| 24_  | Jeu axial                               | mm               | 00.29    | 60000      |  |                |                                      |   |
|  | Précontrainte                           | N                | 4        | 40000      |  |                |                                      |   |
|  | Sens de la force                        |                  | traction |            |  |                |                                      | Plage de fonctionnement continu         |
| 25_  | Jeu radial précontraint                 |                  | 20000    |            |  |                | Plage de fonctionnement continu avec |   |
| 26_  | Charge axiale max. (dynamique)          | N                | 4        | 0          |  |                |                                      | résistance therm. R <sub>th2</sub> 50%  |
| 27_  | Force de chassage axiale max. (statique | ie) N            | 70       | 0          | 10                                       | 20 3           | 0 <b>M [mNm</b> ]                    | ☐ Plage de fonctionnement intermittente |
|  | (arbre soutenu)                         | N                | 5000     |            |  |                |                                      |   |
| 28_  | Charge radiale max. [mm du flasque]     | N                | 12 [5]   | Système r  | nodulaire maxon                          |                |                                      | Détails sur la page de catalogue 32     |
|  | Autres spécifications                   |                  |          | maxon gea  | ar Étages                                | s [opt.] maxor | n sensor                             | maxon motor control                     |
| 29_  |   |                  |          | 338_GPX 1  | 338_GPX 19 SPEED 1-2 pour moteur type A: |                |                                      | 487_ESCON Module 50/4 EC-S              |
|  | Nombre de phases                        |                  |          | 343_GPX 2  | 22 SPEED [3]                             | 441_E          | NX 19 EASY IN                        | NT 487_ESCON Module 50/5                |
| 01   | Daida du mantaum                        |                  | 100      |            |  |                |                                      |   |

Connexions A et B, moteur (câble AWG 20) Bobinage du moteur 1 rouge

noir blanc Bobinage du moteur 2 Bobinage du moteur 3

 $\begin{array}{lll} \textbf{Connexions A, capteurs} \ (\text{c\^able AWG 26}) \\ \text{orange} & \text{V}_{\text{Hall}} \ 3...24 \ \text{VDC} \\ \text{bleu} & \text{GND} \\ \end{array}$ 

32\_ Niveau sonore typique [tr/min]

31\_ Poids du moteur

jaune brun Capteur à effet Hall 1 Capteur à effet Hall 2 Capteur à effet Hall 3

gris Capteur à effet Hall 3 Schéma des connexions pour capteurs à effet Hall, voir page 47. En combinaison avec l'ENX EASY INT, les raccords orange (VDC) et bleu (GND) sont supprimés. Les signaux Hall sont alors générés par un capteur ENX EASY-INT (aucune résistance pull-up requise, signaux de sortie: niveau push-pull compatible avec CMOS).

Connexions CTN (câble AWG 26) violet CTN violet CTN

violet CTN Résistance 25°C: 10 kOhm ±1%, béta (25–85°C): 3490 K

## 3 343\_GPX 22 SPEED [3]

441\_ENX 19 EASY INT pour moteur type B: 441\_ENX 19 EASY INT Abs.

## Configuration

108

dBA 51 [50 000]

Flasque avant: tarauds filetés/filet central

Flasque arrière: bague en plastique/filet extérieur/avec ouverture

Arbre avant: longueur/diamètre

Raccordement électrique: longueur de câble/

connexion de broche

Capteur de température: thermistance CTN

Des connecteurs et câbles de raccordement appropriés sont disponibles pour configurer la connexion par pin à filetage mâle: voir catalogue, chapitre Accessoires.

## xdrives.maxongroup.com

488\_ESCON Module 50/8 HE

496\_EPOS4 Mod./Comp. 50/5

497\_EPOS4 Mod./Comp. 50/8

489\_ESCON 50/5 489\_ESCON 70/10 491\_DEC Module 50/5

501\_EPOS4 50/5 501\_EPOS4 70/15

504\_EPOS2 P 24/5