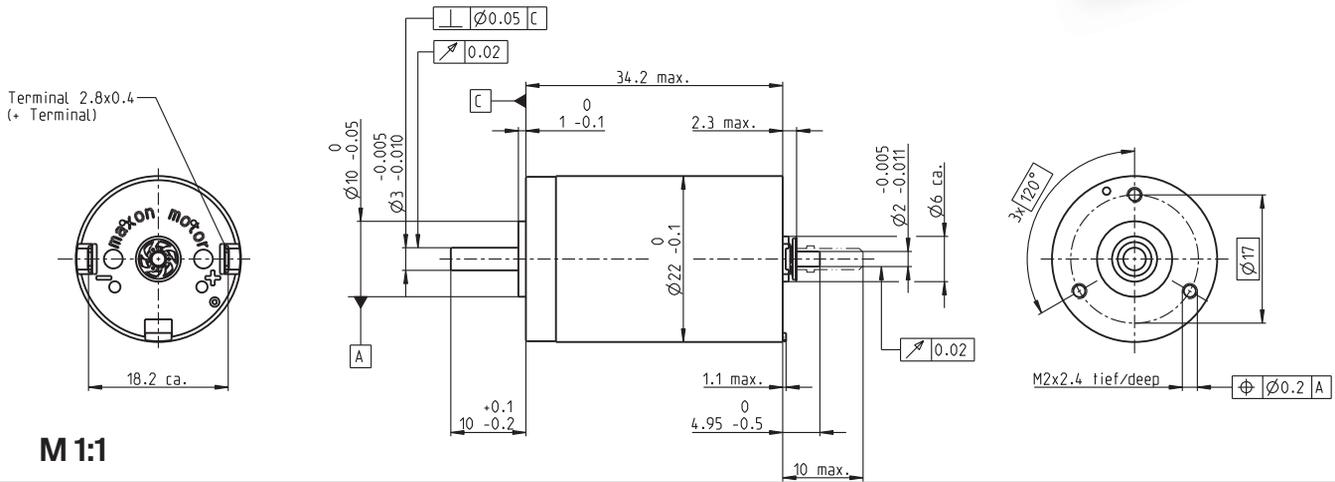


DCX 22 S Balais en graphite

Moteur DC Ø22 mm

DCX

Caractéristiques principales: 14/24 W, 15.3 mNm, 18 000 tr/min



M 1:1

Caractéristiques moteur

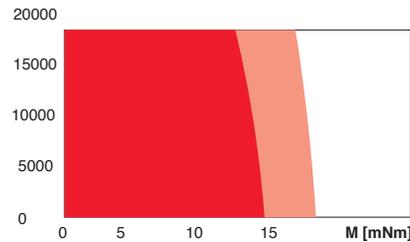
1_ Tension nominale	V	6	12	18	24	36	48
2_ Vitesse à vide	tr/min	11400	12400	12400	12400	12200	12700
3_ Courant à vide	mA	126	71.7	47.8	35.9	23.4	18.5
4_ Vitesse nominale	tr/min	9700	10700	10800	10800	10500	10900
5_ Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	14.4	14.6	14.9	15.3	14.8	14.0
6_ Courant nominal (courant permanent max.)	A	3.00	1.65	1.12	0.869	0.552	0.406
7_ Couple de démarrage	mNm	101	108	112	120	113	104
8_ Courant de démarrage	A	20.2	11.8	8.15	6.51	4.03	2.90
9_ Rendement max.	%	85	85	85	86	85	84
10_ Résistance aux bornes	Ω	0.297	1.02	2.21	3.69	8.94	16.6
11_ Inductivité	mH	0.017	0.058	0.130	0.231	0.535	0.881
12_ Constante de couple	mNm/A	5.01	9.18	13.8	18.4	28.0	35.9
13_ Constante de vitesse	tr/min/V	1910	1040	693	520	342	266
14_ Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	113	116	111	104	109	123
15_ Constante de temps mécanique	ms	6.23	6.12	6.08	6.07	6.22	6.01
16_ Inertie du rotor	gcm ²	5.27	5.05	5.22	5.55	5.44	4.67

Données thermiques

17_ Résistance therm. carcasse/air ambiant	K/W	16
18_ Résistance therm. bobinage/carcasse	K/W	7
19_ Constante de temps therm. bobinage	s	20
20_ Constante de temps therm. du moteur	s	528
21_ Température ambiante roulements	°C	-40...+100
Température ambiante paliers lisses	°C	-30...+100
22_ Température max. de bobinage	°C	125

Plages d'utilisation

n [tr/min] Bobinage 18 V



- Plage de fonctionnement continu
- Plage de fonctionnement continu avec résistance therm. R_{th2} 50 %
- Plage de fonctionnement intermittente

Données mécaniques roulements

23_ Nombre de tours limite	tr/min	18 000
24_ Jeu axial	mm	0...0.1
Précontrainte	N	2.5
25_ Jeu radial	mm	0.02
26_ Charge axiale max. (dynamique)	N	2.5
27_ Force de chassage axiale max. (statique)	N	30
(statique, axe maintenu)	N	440
28_ Charge radiale max. [mm du flasque]	N	16 [5]

Données mécaniques paliers lisses

23_ Nombre de tours limite	tr/min	18 000
24_ Jeu axial	mm	0...0.2
Précontrainte	N	0
25_ Jeu radial	mm	0.02
26_ Charge axiale max. (dynamique)	N	0.1
27_ Force de chassage axiale max. (statique)	N	80
(statique, axe maintenu)	N	440
28_ Charge radiale max. [mm du flasque]	N	3 [5]

Construction modulaire maxon

maxon gear	Étages [opt.]
339_GPX 22 A/C	1-2 [3-4]
340_GPX 22 LN/LZ	1-2 [3-4]
341_GPX 22 HP	2-3 [4]
342_GPX 22 UP	1-4
344_GPX 26 A/C	3
345_GPX 26 LN/LZ	3
346_GPX 26 HP	4

maxon sensor

433_ENX 10 EASY
433_ENX 10 QUAD
434_ENX 10 EASY XT
436_ENX 16 EASY
437_ENX 16 EASY XT
438_ENX 16 EASY Abs.
439_ENX 16 EASY Abs. XT
443_ENX 16 RIO
470_ENC AEDL 5810
471_ENC 30 HEDS 5540
477_ENC 30 HEDL 5540

Détails sur la page de catalogue 32

maxon motor control
486_ESCON Module 24/2
486_ESCON 36/2 DC
487_ESCON Module 50/5
489_ESCON 50/5
496_EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5
496_EPOS4 Mod./Comp. 50/5
501_EPOS4 50/5
504_EPOS2 P 24/5

Autres spécifications

29_ Nombre de paires de pôles		1
30_ Nombre de lames au collecteur		9
31_ Poids du moteur	g	66
32_ Niveau acoustique typique	dBA	41

Configuration

Paliers: roulement à billes précontraint/palier fritté
 Commutation: balais en métal précieux avec ou sans CLL/balais en graphite/protection CEM
 Flasque avant/arrière: flasque standard/flasque configurable/pas de flasque
 Arbre avant/arrière: longueur/diamètre/surface
 Raccordement électrique: terminaux ou câble/positionnement connecteur femelle/
 longueur de câble/type de connecteur