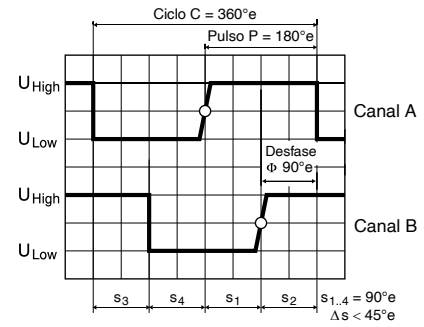
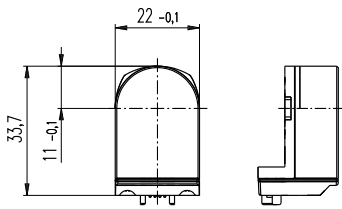


Encoder Enc 22 100 ppv, 2 canales

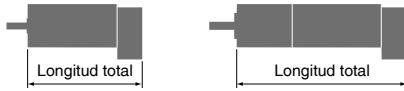
sensor



Sentido de rotación cw (Definición cw P. 68)

 Programa Stock	Referencia		
 Programa Estándar			
 Programa Especial (previo encargo)			

Tipo	103935	110520	110521
Número de pulsos por vuelta	100	100	100
Número de canales	2	2	2
Máx. frecuencia de funcionamiento (kHz)	20	20	20
Máx. velocidad (rpm)	12000	12000	12000
Diámetro de eje (mm)	3	2	3



Sistema Modular maxon				
+ Motor	Página	+ Reductor	Página	Longitud total [mm] / • ver reductor
RE 25	134/136			68.6
RE 25	134/136	GP 26, 0.75 - 4.5 Nm	381	•
RE 25	134/136	GP 32, 0.75 - 4.5 Nm	383	•
RE 25	134/136	GP 32, 0.75 - 4.5 Nm	384	•
RE 25	134/136	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	387	•
RE 25	134/136	GP 32 S	416-421	•
A-max 19, 1.5 W	154			43.3
A-max 19, 1.5 W	154	GP 19, 0.1 - 0.3 Nm	371	•
A-max 19, 1.5 W	154	GP 22, 0.1 - 2.0 Nm	374/376	•
A-max 19, 1.5 W	154	GS 24, 0.1 Nm	380	•
A-max 19, 1.5 W	154	GP 22 S	414/415	•
A-max 19, 2.5 W	156			45.9
A-max 19, 2.5 W	156	GP 19, 0.1 - 0.3 Nm	371	•
A-max 19, 2.5 W	156	GP 22, 0.1 - 2.0 Nm	374/376	•
A-max 19, 2.5 W	156	GS 24, 0.1 Nm	380	•
A-max 19, 2.5 W	156	GP 22 S	414/415	•
A-max 22	158/160			46.3
A-max 22	158/160	GP 22, 0.1 - 0.3 Nm	372	•
A-max 22	158/160	GP 22, 0.2 - 0.6 Nm	373	•
A-max 22	158/160	GP 22, 0.1 - 2.0 Nm	372-376	•
A-max 22	158/160	GS 24, 0.1 Nm	380	•
A-max 22	158/160	GP 22 S	414/415	•
A-max 26	161-164			59.1
A-max 26	161-164	GP 26, 0.75 - 4.5 Nm	381	•
A-max 26	161-164	GS 30, 0.07 - 0.2 Nm	382	•
A-max 26	161-164	GP 32, 0.75 - 4.5 Nm	383	•
A-max 26	161-164	GP 32, 0.75 - 4.5 Nm	384	•
A-max 26	161-164	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388	•
A-max 26	161-164	GS 38, 0.1 - 0.6 Nm	395	•
A-max 26	161-164	GP 32 S	416-421	•

Datos técnicos	
Tensión de alimentación V_{CC}	$5 V \pm 10\%$
Consumo de corriente nominal	18 mA
Señal de salida	TTL compatible
Desfase Φ	$90^\circ e \pm 45^\circ e$
Tiempo del frente de subida (típico con $C_L = 25 \text{ pF}$, $R_L = 11 \text{ k}\Omega$, $25^\circ C$)	200 ns
Tiempo del frente de bajada (típico con $C_L = 25 \text{ pF}$, $R_L = 11 \text{ k}\Omega$, $25^\circ C$)	50 ns
Rango de temperaturas	$-20...+85^\circ C$
Momento de la inercia de la rueda de código	$\leq 0.05 \text{ gcm}^2$
Corriente de salida por canal	min. -1 mA, max. 5 mA

