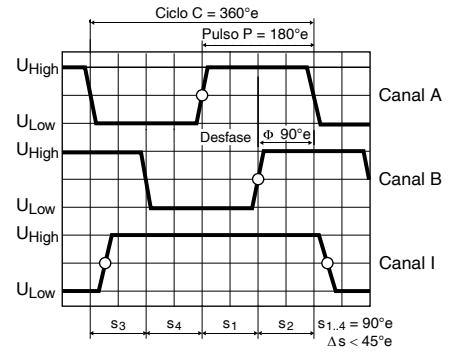


Encoder MR Tipo M, 32 ppv, 2/3 canales



Sentido de rotación cw (Definición cw P. 68)

- Programa Stock
- Programa Estándar
- Programa Especial (previo encargo)

Referencia	
201935	201938

Tipo	201935	201938
Número de pulsos por vuelta	32	32
Número de canales	2	3
Máx. frecuencia de funcionamiento (kHz)	8	8
Máx. velocidad (rpm)	15000	15000



Sistema Modular maxon						
+ Motor	Página	+ Reductor	Página	∅ Enc [mm]	Longitud total [mm] / • ver reductor	
RE 16, 2 W	129			16	28.0	28.0
RE 16, 2 W	129	GP 16, 0.1 - 0.6 Nm	369/370	16	•	•
RE 16, 2 W	129	GP 16 S	411/412	16	•	•
RE 16, 3.2 W	131			16	45.4	45.4
RE 16, 3.2 W	131	GP 16, 0.1 - 0.6 Nm	369/370	16	•	•
RE 16, 3.2 W	131	GP 16 S	411/412	16	•	•
RE 16, 4.5 W	133			16	48.4	48.4
RE 16, 4.5 W	133	GP 16, 0.1 - 0.6 Nm	369/370	16	•	•
RE 16, 4.5 W	133	GP 16 S	411/412	16	•	•
A-max 16	150/152			16	30.4	30.4
A-max 16	150/152	GS 16, 0.01 - 0.1 Nm	365-368	16	•	•
A-max 16	150/152	GP 16, 0.1 - 0.3 Nm	369	16	•	•
A-max 16	150/152	GP 16 S	411/412	16	•	•
A-max 19, 1.5 W	154			19	34.0	34.0
A-max 19, 1.5 W	154	GP 19, 0.1 - 0.3 Nm	371	19	•	•
A-max 19, 1.5 W	154	GP 22, 0.5 - 2.0 Nm	376	19	•	•
A-max 19, 1.5 W	154	GS 24, 0.1 Nm	380	19	•	•
A-max 19, 1.5 W	154	GP 22 S	414/415	19	•	•
A-max 19, 2.5 W	156			19	35.8	35.8
A-max 19, 2.5 W	156	GP 19, 0.1 - 0.3 Nm	371	19	•	•
A-max 19, 2.5 W	156	GP 22, 0.5 - 2.0 Nm	376	19	•	•
A-max 19, 2.5 W	156	GS 24, 0.1 Nm	380	19	•	•
A-max 19, 2.5 W	156	GP 22 S	414/415	19	•	•
A-max 22	158/160			22	36.9	36.9
A-max 22	158/160	GP 22, 0.1 - 0.6 Nm	372/373	22	•	•
A-max 22	158/160	GP 22, 0.5 - 2.0 Nm	372-376	22	•	•
A-max 22	158/160	GS 24, 0.1 Nm	380	22	•	•
A-max 22	158/160	GP 22 S	414/415	22	•	•

Datos técnicos	Conexión	Ejemplo de conexión
<p>Tensión de alimentación V_{CC} 2.7 - 5.5 V</p> <p>Consumo de corriente nominal 2 canal 6 mA</p> <p>Consumo de corriente nominal 3 canal 9 mA</p> <p>Señal de salida bei $V_{CC} = 5$ VDC TTL compatible</p> <p>Desfase ϕ $90^\circ e \pm 45^\circ e$</p> <p>Rango de temperaturas $-40...+85^\circ C$</p> <p>Momento de la inercia de la rueda de código ≤ 0.09 gcm²</p> <p>Corriente de salida por canal máx. 5 mA</p>	<p>1 Motor +</p> <p>2 V_{CC}</p> <p>3 Canal A</p> <p>4 Canal B</p> <p>5 GND</p> <p>6 Motor -</p> <p>7* Canal I (Index)</p> <p>Conector DIN 41651/ EN 60603-13 Cable plano AWG 28 *versión con 3 canales</p>	<p>Encoder</p> <p>A</p> <p>B</p> <p>I</p> <p>No pull-up necesariamente</p>
<p>La señal del canal index I no está sincronizada con el canal A ni con el B. La longitud del pulso index puede durar más de un ciclo.</p>		