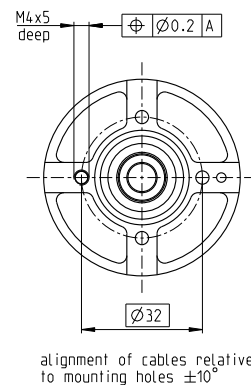
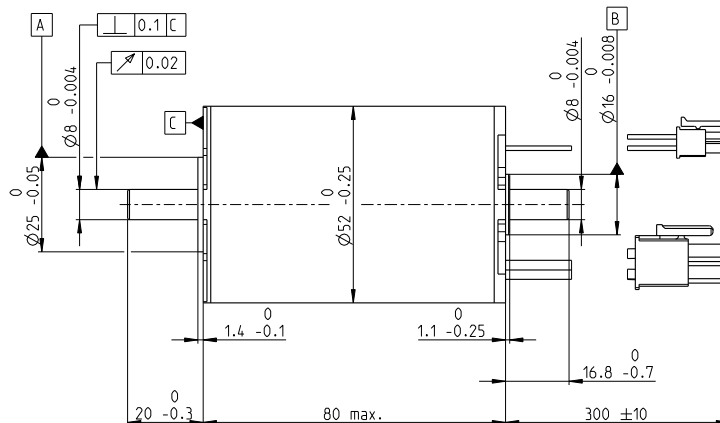
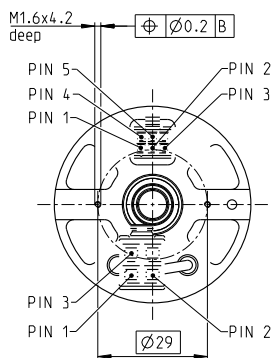


EC-i 52 Ø52 mm, Conmutación electrónica (Brushless), 250 W

NEW

Rotor abierto

EC-i



M 1:2

- Programa Stock
- Programa Estándar
- Programa Especial (previo encargo)

Referencia

	667060	667061	667062	667063
con sensores Hall				

Datos del motor

Valores a tensión nominal		667060	667061	667062	667063
1 Tensión nominal	V	18	24	36	48
2 Velocidad en vacío	rpm	4450	4860	5010	5090
3 Corriente en vacío	mA	829	707	493	379
4 Velocidad nominal	rpm	3840	4220	4360	4440
5 Par nominal (máx. par en continuo)	mNm	520	534	564	544
6 Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	13.1	10.9	7.89	5.83
7 Par de arranque ¹	mNm	10300	12800	15600	15300
8 Corriente de arranque	A	269	274	229	171
9 Máx. rendimiento	%	89.3	90.2	91	90.9
Características					
10 Resistencia en bornes fase-fase	Ω	0.0668	0.0876	0.157	0.281
11 Inductancia en bornes fase-fase	mH	0.0826	0.123	0.261	0.45
12 Constante de par	mNm/A	38.2	46.7	68	89.2
13 Constante de velocidad	rpm/V	250	204	140	107
14 Relación velocidad/par	rpm/mNm	0.436	0.383	0.325	0.337
15 Constante de tiempo mecánica	ms	0.776	0.681	0.578	0.599
16 Inercia del rotor	gcm ²	170	170	170	170

Especificaciones

- Datos térmicos**
- 17 Resistencia térmica carcasa/ambiente 4.09 K/W
 - 18 Resistencia térmica bobinado/carcasa 0.641 K/W
 - 19 Constante de tiempo térmica del bobinado 23.1 s
 - 20 Constante de tiempo térmica del motor 1530 s
 - 21 Temperatura ambiente -40...+100°C
 - 22 Máx. temperatura del bobinado +155°C

- Datos mecánicos (rodamiento a bolas pretensado)**
- 23 Máx. velocidad permitida 6000 rpm
 - 24 Juego axial con carga axial < 9.0 N 0 mm
 - 25 Juego radial pretensado > 9.0 N 0.14 mm
 - 26 Carga axial máx. (dinámica) 12 N
 - 27 Máx. fuerza de empuje a presión (estática) (idem, con eje sostenido) 150 N / 6000 N
 - 28 Carga radial máx. a 5 mm de la brida 110 N

Otras especificaciones

- 29 Número de pares de polos 8
- 30 Número de fases 3
- 31 Peso del motor 750 g

Los datos de la tabla son valores nominales.

Conexiones motor (cables AWG 16)

- rojo Bobinado 1 motor Pin 1
- negro Bobinado 2 motor Pin 2
- blanco Bobinado 3 motor Pin 3
- N.C. Pin 4

Conector N° de artículo

Molex 171692-0104

Conexiones sensor (cables AWG 26)

- amarillo Sensor Hall 1 Pin 1
- marrón Sensor Hall 2 Pin 2
- gris Sensor Hall 3 Pin 3
- azul GND Pin 4
- verde V_{Hall} 4.5...24 VDC Pin 5
- N.C. Pin 6

Conector N° de artículo

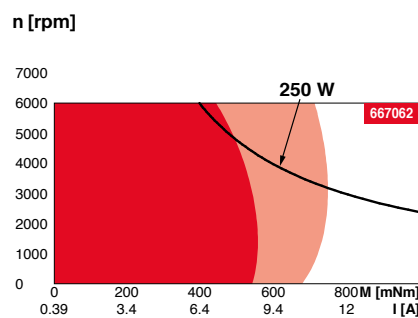
Molex 430-25-0600

Esquema de conexionado para los sensores Hall ver página 49

¹Calculado sin efecto de saturación (pág. 61/168)

Rango de funcionamiento

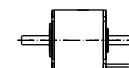
Leyenda



- Funcionamiento en continuo**
Teniendo en cuenta los valores de resistencia térmica antes mencionados (líneas 17 y 18). El rotor alcanzará la máxima temperatura durante funcionamiento en continuo a 25°C de temperatura ambiente = límite térmico.
- Funcionamiento intermitente**
El motor puede ser sobrecargado durante cortos periodos (cíclicamente).
- Potencia nominal asignada**

Sistema Modular maxon

Detalles en el catálogo de la página 36



- Electrónicas Recomendadas:**
- Notas Página 36
 - ESCON Mod. 50/8 (HE) 488
 - ESCON 70/10 489
 - EPOS4 Mod./Comp. 50/8 497
 - EPOS4 Mod./Comp. 50/15 497
 - EPOS4 70/15 501

- Encoder 16 EASY**
128 - 1024 ppv, 3 canales
Página 450
- Encoder 16 EASY XT**
128 - 1024 ppv, 3 canales
Página 452
- Encoder 16 EASY Absolute**
4096 pulsos
Página 454
- Encoder 16 EASY Absolute XT**
4096 pulsos
Página 456
- Encoder 16 RIO**
1024 - 32768 ppv, 3 canales
Página 467