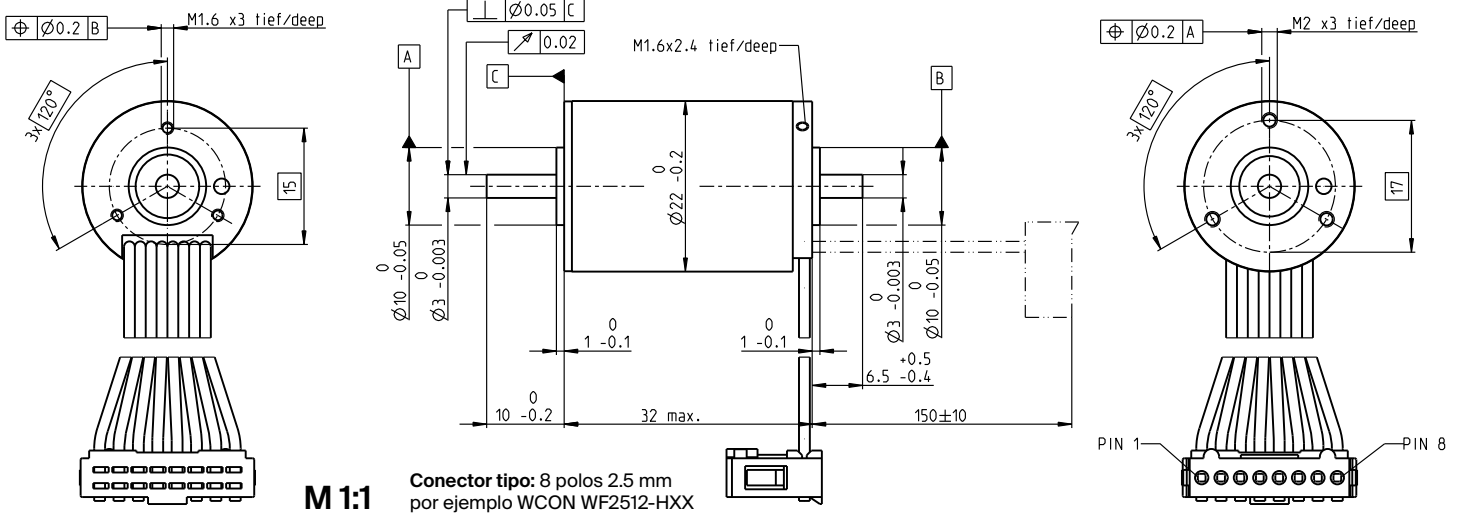


EC-max 22 Ø22 mm, Conmutación electrónica (Brushless), 12 W

EC-max



- Programa Stock
- Programa Estándar
- Programa Especial (previo encargo)

Referencia					
283837	283838	283839	283840	283841	

Datos del motor						
Valores a tensión nominal						
1 Tensión nominal	V	6	12	18	24	36
2 Velocidad en vacío	rpm	11900	12100	12100	12100	12100
3 Corriente en vacío	mA	301	155	103	773	51.6
4 Velocidad nominal	rpm	7920	8040	8250	8250	8210
5 Par nominal (máx. par en continuo)	mNm	11	10.2	10.9	10.8	10.6
6 Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	2.61	1.25	0.88	0.657	0.432
7 Par de arranque	mNm	33.9	31.3	35.4	35.1	34.1
8 Corriente de arranque	A	7.36	3.47	2.6	1.94	1.25
9 Máx. rendimiento	%	65	63	65	65	65
Características						
10 Resistencia en bornes fase-fase	Ω	0.816	3.46	6.93	12.4	28.7
11 Inductancia en bornes fase-fase	mH	0.0315	0.121	0.275	0.488	1.09
12 Constante de par	mNm/A	4.61	9.02	13.6	18.1	27.2
13 Constante de velocidad	rpm/V	2070	1060	701	526	352
14 Relación velocidad/par	rpm/mNm	366	406	356	360	372
15 Constante de tiempo mecánica	ms	8.63	9.56	8.39	8.47	8.75
16 Inercia del rotor	gcm ²	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25

Especificaciones	Rango de funcionamiento	Leyenda
Datos térmicos 17 Resistencia térmica carcasa/ambiente 13.5 K/W 18 Resistencia térmica bobinado/carcasa 1.72 K/W 19 Constante de tiempo térmica del bobinado 1.85 s 20 Constante de tiempo térmica del motor 567 s 21 Temperatura ambiente -40...+100°C 22 Máx. temperatura del bobinado +155°C Datos mecánicos (rodamiento a bolas pretensado) 23 Máx. velocidad permitida 18000 rpm 24 Juego axial con carga axial < 4 N 0 mm > 4 N 0.14 mm 25 Juego radial pretensado 26 Carga axial máx. (dinámica) 3.5 N 27 Máx. fuerza de empuje a presión (estática) 53 N (idem, con eje sostenido) 1400 N 28 Carga radial máx. a 5 mm de la brida 16 N		<p>■ Funcionamiento en continuo Teniendo en cuenta los valores de resistencia térmica antes mencionados (líneas 17 y 18). El rotor alcanzará la máxima temperatura durante funcionamiento en continuo a 25°C de temperatura ambiente = límite térmico.</p> <p> Funcionamiento intermitente El motor puede ser sobrecargado durante cortos períodos (cíclicamente).</p> <p>— Potencia nominal asignada</p>

- Otras especificaciones**
- 29 Número de pares de polos
 - 30 Número de fases
 - 31 Peso del motor
- Los datos de la tabla son valores nominales.

- Conexiones** (cables AWG 24)
- | | | |
|----------|------------------------------|-------|
| marrón | Bobinado 1 motor | Pin 1 |
| rojo | Bobinado 2 motor | Pin 2 |
| naranja | Bobinado 3 motor | Pin 3 |
| amarillo | V _{hall} 3...24 VDC | Pin 4 |
| verde | GND | Pin 5 |
| azul | Sensor Hall 1 | Pin 6 |
| violeta | Sensor Hall 2 | Pin 7 |
| gris | Sensor Hall 3 | Pin 8 |
- Esquema de conexionado para los sensores Hall ver página 47

Sistema Modular maxon Detalles en el catálogo de la página 36

<p>1 3 83 g</p> <p>Reductor planetario Ø22 mm 0.5-3.4 Nm Página 377/378</p> <p>Koaxdrive Ø32 mm 1.0-4.5 Nm Página 394</p> <p>Husillo Ø22 mm Página 414/415</p>		<p>Electrónicas Recomendadas: Página 36</p> <p>Notas</p> <ul style="list-style-type: none"> ESCON Module 24/2 486 ESCON 36/3 EC 487 ESCON Mod. 50/4 EC-S 487 ESCON Module 50/5 487 ESCON 50/5 489 DEC Module 24/2 491 DEC Module 50/5 491 EPOS4 Micro 24/5 495 EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5 496 EPOS4 Mod./Comp. 50/5 496 EPOS4 Comp. 24/5 3-axes 497 EPOS4 50/5 501 EPOS2 P 24/5 504 	<p>Encoder MR 128/256/512 ppv, 2/3 canales Página 462</p> <p>Freno AB 20 24 VDC 0.1 Nm Página 516</p>
---	--	--	---