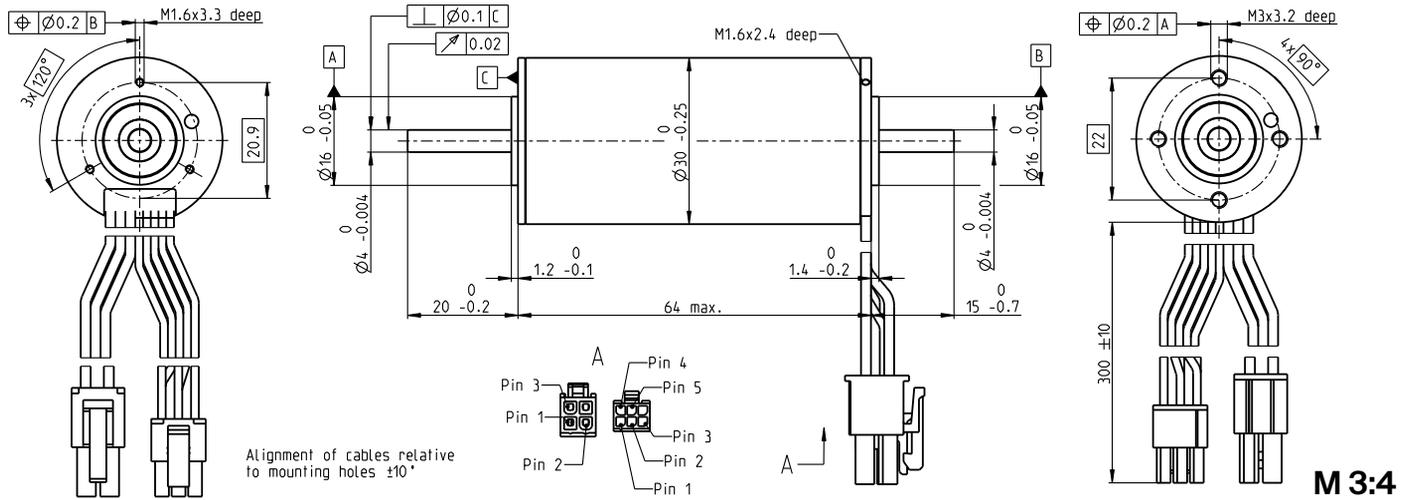


EC-i 30 Ø30 mm, à commutation électronique, 75 Watt

High Torque



EC-i

M 3:4

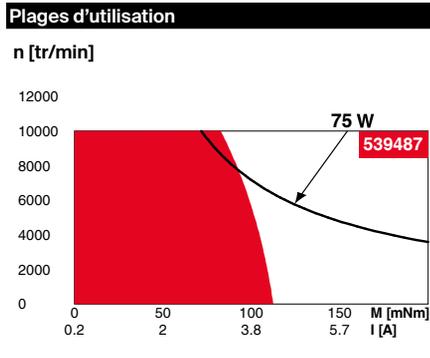
- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article					

	539485	539486	539487	539488	539489
avec capteurs à effet Hall					

Caractéristiques moteur (provisoires)						
Valeurs à la tension nominale						
1 Tension nominale	V	12	18	24	36	48
2 Vitesse à vide	tr/min	7940	7950	7950	7950	8210
3 Courant à vide	mA	447	298	223	149	117
4 Vitesse nominale	tr/min	6760	6840	6870	6890	7150
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	108	110	107	110	104
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	7.32	4.97	3.64	2.48	1.83
7 Couple de démarrage ¹	mNm	1460	1770	1800	1970	1910
8 Courant de démarrage	A	102	82.5	63.1	46	34.6
9 Rendement max.	%	87.3	88.5	88.6	89	88.8
Caractéristiques						
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.118	0.218	0.38	0.782	1.39
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.0975	0.219	0.39	0.877	1.46
12 Constante de couple	mNm/A	14.3	21.4	28.6	42.9	55.4
13 Constante de vitesse	tr/min/V	668	446	334	223	173
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	5.5	4.54	4.45	4.07	4.33
15 Constante de temps mécanique	ms	0.893	0.736	0.722	0.66	0.702
16 Inertie du rotor	gcm ²	15.5	15.5	15.5	15.5	15.5

Spécifications	
Données thermiques	
17 Résistance therm. carcasse/air ambiant	9.01 K/W
18 Résistance therm. bobinage/carcasse	2.46 K/W
19 Constante de temps therm. bobinage	32.7 s
20 Constante de temps therm. du moteur	1090 s
21 Température ambiante	-40...+100°C
22 Température max. de bobinage	+155°C
Données mécaniques (roulements préchargés)	
23 Nombre de tours limite	10 000 tr/min
24 Jeu axial	< 9.0 N 0 mm
sous charge axiale > 9.0 N	0.14 mm
25 Jeu radial	préchargé
26 Charge axiale max. (dynamique)	5 N
27 Force de chassage axiale max. (statique) (statique, axe maintenu)	98 N / 1300 N
28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque	25 N



Plages d'utilisation		Légende	
	Plage de fonctionnement permanent		Fonctionnement intermittent
	Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C. = Limite thermique.		La surcharge doit être de courte durée.
	Puissance conseillée		

Autres spécifications	
29 Nombre de paires de pôles	4
30 Nombre de phases	3
31 Poids du moteur	242 g
Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.	
Connexions moteur (câble AWG 20)	
rouge	Bobinage 1 Pin 1
noir	Bobinage 2 Pin 2
blanc	Bobinage 3 Pin 3
	N.C. Pin 4
Connecteur N° d'article	
Molex	39-01-2040
Connexions sensors (câble AWG 26)	
jaune	Capteurs Hall 1 Pin 1
brun	Capteurs Hall 2 Pin 2
gris	Capteurs Hall 3 Pin 3
bleu	GND Pin 4
vert	V _{Hall} 4.5...24 VDC Pin 5
	N.C. Pin 6
Connecteur N° d'article	
Molex	430-25-0600
Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 49	

Construction modulaire maxon		Détails sur la page de catalogue 36	
Réducteur planétaire	Ø32 mm 1.0-6.0 Nm Page 389		
Entrainement vis/écrou	Ø32 mm Page 416-421		
		Codeur 16 EASY/XT	128 - 1024 imp. 3 canaux Page 450/452
		Codeur 16 EASY Absolute/XT	4096 pas Page 454/456
		Codeur 16 RIO	1024 - 32 768 Imp., 3 canaux Page 467
		Codeur HEDL 5540	500 Imp., 3 canaux Page 469
		Codeur AEDL 5810	1024 - 5000 Imp., 3 canaux Page 476
		Electronique recommandée:	
		Informations	Page 36
		ESCON 36/3 EC	487
		ESCON Mod. 50/4 EC-S	487
		ESCON Mod. 50/5	487
		ESCON Mod. 50/8 (HE)	488
		ESCON 50/5	489
		DEC Module 50/5	491
		EPOS4 Micro 24/5	495
		EPOS4 Mod./Comp. 50/5	496
		EPOS4 Comp. 24/5 3-axes	497
		EPOS4 Mod./Comp. 50/8	497
		EPOS4 50/5	501
		EPOS4 70/15	501
		EPOS2 P 24/5	504

¹calcul sans effet de saturation (p. 61/168)