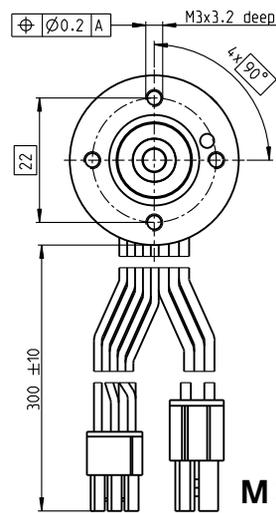
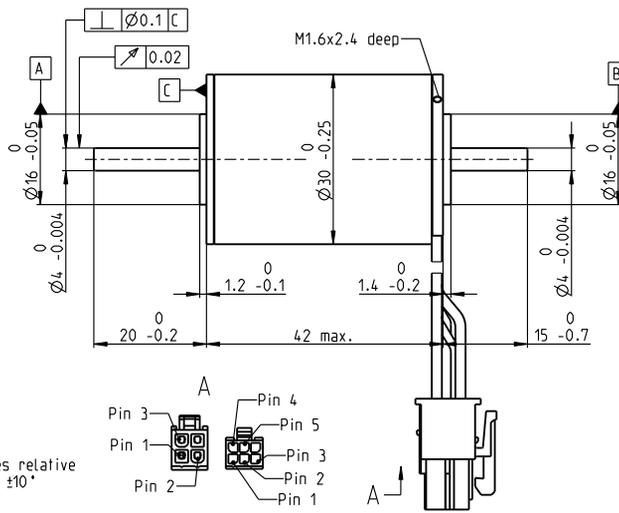
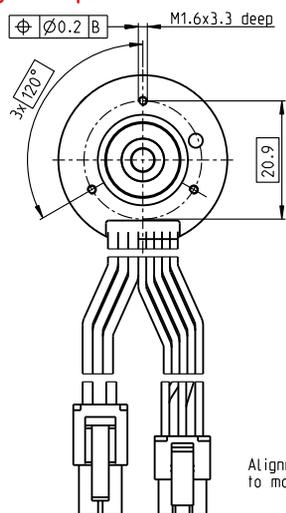


EC-i 30 Ø30 mm, à commutation électronique, 45 Watt

High Torque



EC-i

M 3:4

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Nombres d'article

avec capteurs à effet Hall

539480	539481	539482	539483	539484
--------	--------	--------	--------	--------

Caractéristiques moteur (provisoires)

Valeurs à la tension nominale		12	18	24	36	48
1 Tension nominale	V	12	18	24	36	48
2 Vitesse à vide	tr/min	8250	8250	8520	8250	8520
3 Courant à vide	mA	273	182	143	91.1	71.5
4 Vitesse nominale	tr/min	6710	6760	7030	6790	7050
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	65.4	67.7	63.8	67.6	63.8
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	4.51	3.09	2.28	1.54	1.14
7 Couple de démarrage ¹	mNm	731	840	811	885	835
8 Courant de démarrage	A	53.2	40.8	30.5	21.5	15.7
9 Rendement max.	%	86.3	87.2	86.9	87.5	87.1
Caractéristiques						
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.225	0.441	0.787	1.68	3.06
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.199	0.449	0.749	1.8	3
12 Constante de couple	mNm/A	13.7	20.6	26.6	41.2	53.2
13 Constante de vitesse	tr/min/V	696	464	359	232	180
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	11.4	9.94	10.6	9.43	10.3
15 Constante de temps mécanique	ms	0.969	0.843	0.902	0.8	0.876
16 Inertie du rotor	gcm ²	8.1	8.1	8.1	8.1	8.1

Spécifications

- Données thermiques**
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 11.1 K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 3.75 K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 27.8 s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 866 s
 - 21 Température ambiante -40...+100°C
 - 22 Température max. de bobinage +155°C

- Données mécaniques (roulements préchargés)**
- 23 Nombre de tours limite 10 000 tr/min
 - 24 Jeu axial < 9.0 N 0 mm
 - sous charge axiale > 9.0 N 0.14 mm
 - 25 Jeu radial préchargé
 - 26 Charge axiale max. (dynamique) 5 N
 - 27 Force de chassage axiale max. (statique) 98 N
 - (statique, axe maintenu) 2000 N
 - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 25 N

Autres spécifications

- 29 Nombre de paires de pôles 4
 - 30 Nombre de phases 3
 - 31 Poids du moteur 156 g
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

- Connexions moteur (câble AWG 20)**
- | | | |
|-------|------------|-------|
| rouge | Bobinage 1 | Pin 1 |
| noir | Bobinage 2 | Pin 2 |
| blanc | Bobinage 3 | Pin 3 |
| | N.C. | Pin 4 |

Connecteur N° d'article

Molex 39-01-2040

Connexions sensors (câble AWG 26)

- | | | |
|-------|--------------------------------|-------|
| jaune | Capteurs Hall 1 | Pin 1 |
| brun | Capteurs Hall 2 | Pin 2 |
| gris | Capteurs Hall 3 | Pin 3 |
| bleu | GND | Pin 4 |
| vert | V _{Hall} 4.5...24 VDC | Pin 5 |
| | N.C. | Pin 6 |

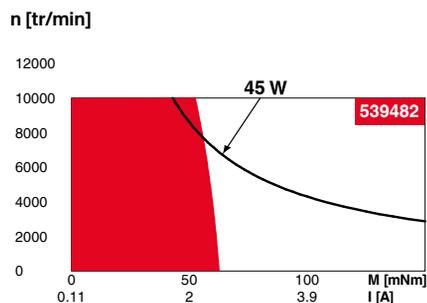
Connecteur N° d'article

Molex 430-25-0600

Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 49

¹calcul sans effet de saturation (p. 61/168)

Plages d'utilisation



Légende

- Plage de fonctionnement permanent**
Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C.
= Limite thermique.
- Fonctionnement intermittent**
La surcharge doit être de courte durée.
- Puissance conseillée**

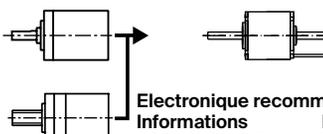
Construction modulaire maxon

Réducteur planétaire

Ø32 mm
1.0 - 6.0 Nm
Page 389

Entrainement vis/écrou

Ø32 mm
Page 416-421



Electronique recommandée:

Informations Page 36

- ESCON 36/3 EC 487
- ESCON Mod. 50/4 EC-S 487
- ESCON Mod. 50/5 487
- ESCON 50/5 489
- DEC Module 50/5 491
- EPOS4 Micro 24/5 495
- EPOS4 Mod./Comp. 50/5 496
- EPOS4 Comp. 24/5 3-axes 497
- EPOS4 50/5 501
- EPOS2 P 24/5 504

Détails sur la page de catalogue 36

- Codeur 16 EASY/XT**
128 - 1024 imp. 3 canaux
Page 449/451
- Codeur 16 EASY Absolute/XT**
4096 pas
Page 453/455
- Codeur 16 RIO**
1024 - 32 768 Imp., 3 canaux
Page 466
- Codeur HEDL 5540**
500 Imp., 3 canaux
Page 469
- Codeur AEDL 5810**
1024 - 5000 Imp., 3 canaux
Page 476