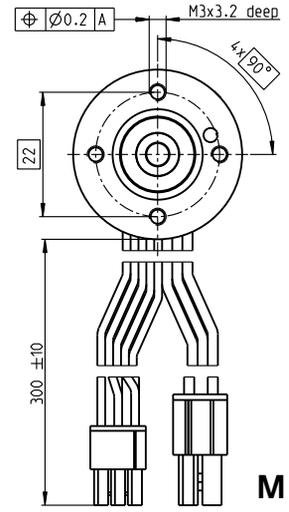
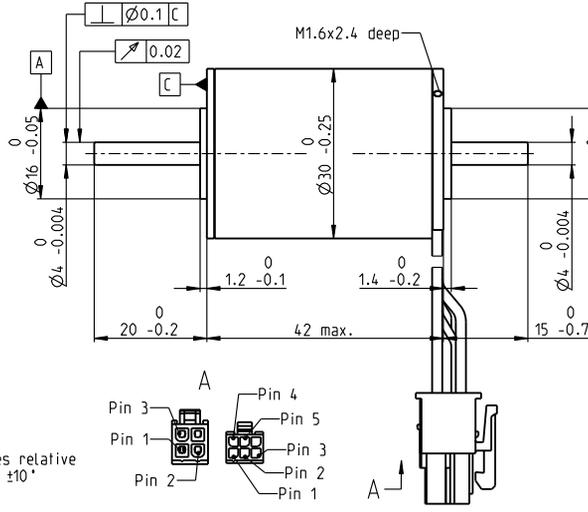
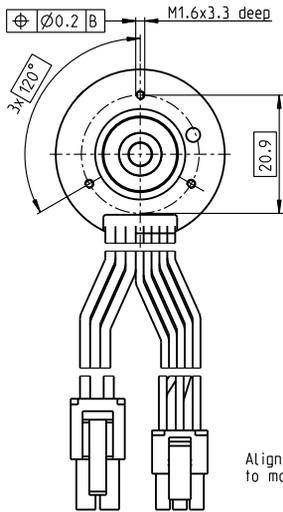


EC-i 30 Ø30 mm, à commutation électronique, 30 Watt

EC-i



Alignment of cables relative to mounting holes $\pm 10^\circ$

M 3:4

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article				
avec capteurs à effet Hall	539472	539473	539474	539475

Caractéristiques moteur (provisoires)

Valeurs à la tension nominale					
1 Tension nominale	V	12	24	36	48
2 Vitesse à vide	tr/min	9190	9190	9190	9010
3 Courant à vide	mA	206	103	68.6	50.1
4 Vitesse nominale	tr/min	7710	7770	7760	7600
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	37.3	37.3	35.9	37.4
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	3.05	1.52	0.982	0.748
7 Couple de démarrage ¹	mNm	341	360	338	358
8 Courant de démarrage	A	27.7	14.6	9.15	7.11
9 Rendement max.	%	83.7	84.1	83.6	84.1
Caractéristiques					
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.434	1.64	3.93	6.76
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.279	1.12	2.51	4.66
12 Constante de couple	mNm/A	12.3	24.6	37	50.3
13 Constante de vitesse	tr/min/V	775	387	258	190
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	27.3	25.8	27.5	25.5
15 Constante de temps mécanique	ms	2.08	1.98	2.1	1.95
16 Inertie du rotor	gcm ²	7.3	7.3	7.3	7.3

Spécifications

- Données thermiques**
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 11.1 K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 3.75 K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 29.1 s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 849 s
 - 21 Température ambiante -40...+100°C
 - 22 Température max. de bobinage +125°C

- Données mécaniques (roulements préchargés)**
- 23 Nombre de tours limite 15 000 tr/min
 - 24 Jeu axial < 9.0 N 0 mm
 - 25 Jeu radial > 9.0 N 0.14 mm
 - 26 Charge axiale max. (dynamique) préchargé 5 N
 - 27 Force de chassage axiale max. (statique) 98 N
 - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque (statique, axe maintenu) 2000 N
 - 25 N

- Autres spécifications**
- 29 Nombre de paires de pôles 2
 - 30 Nombre de phases 3
 - 31 Poids du moteur 153 g
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

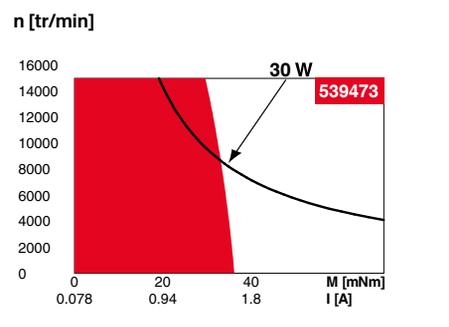
- Connexions moteur (câble AWG 20)**
- rouge Bobinage 1 Pin 1
 - noir Bobinage 2 Pin 2
 - blanc Bobinage 3 Pin 3
 - N.C. Pin 4

- Connecteur N° d'article**
- Molex 39-01-2040

- Connexions sensors (câble AWG 26)**
- jaune Capteurs Hall 1 Pin 1
 - brun Capteurs Hall 2 Pin 2
 - gris Capteurs Hall 3 Pin 3
 - bleu GND Pin 4
 - vert V_{Hall} 4.5...24 VDC Pin 5
 - N.C. Pin 6

- Connecteur N° d'article**
- Molex 430-25-0600
- Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 49

Plages d'utilisation

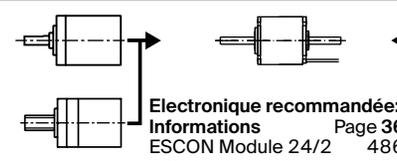


Légende

- Plage de fonctionnement permanent**
Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C.
= Limite thermique.
- Fonctionnement intermittent**
La surcharge doit être de courte durée.
- Puissance conseillée**

Construction modulaire maxon Détails sur la page de catalogue 36

- Réducteur planétaire**
Ø32 mm
1.0-6.0 Nm
Page 389
- Entrainement vis/écrou**
Ø32 mm
Page 416-421



- Codeur 16 EASY/XT**
128 - 1024 imp. 3 canaux
Page 449/451
- Codeur 16 EASY Absolute/XT**
4096 pas
Page 453/455
- Codeur 16 RIO**
1024 - 32768 Imp., 3 canaux
Page 466
- Codeur HEDL 5540**
500 Imp., 3 canaux
Page 469
- Codeur AEDL 5810**
1024 - 5000 Imp., 3 canaux
Page 476
- Informations Page 36**
- ESCON Module 24/2 486
 - ESCON 36/3 EC 487
 - ESCON Mod. 50/4 EC-S 487
 - ESCON Mod. 50/5 487
 - ESCON 50/5 489
 - DEC Module 24/2 491
 - DEC Module 50/5 491
 - EPOS4 Micro 24/5 495
 - EPOS4 Mod./Comp. 50/5 496
 - EPOS4 Comp. 24/5 3-axes 497
 - EPOS4 50/5 501
 - EPOS2 P 24/5 504

¹calcul sans effet de saturation (p. 61/168)