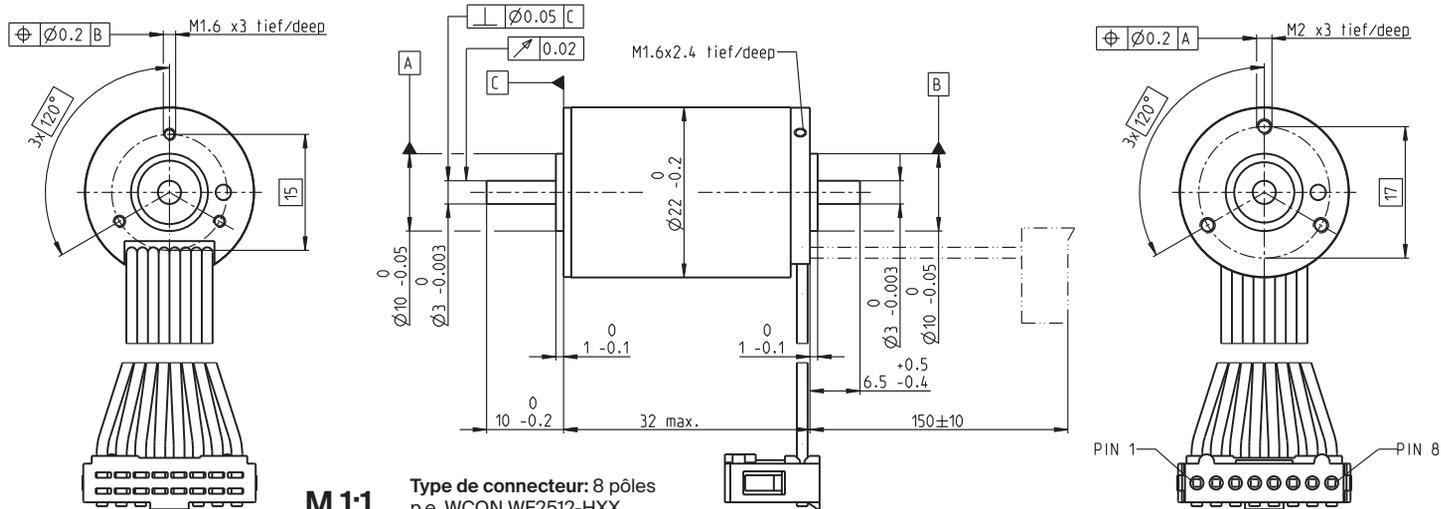


EC-max 22 Ø22 mm, à commutation électronique, 12 Watt

EC-max



M 1:1

Type de connecteur: 8 pôles
p.e. WCON WF2512-HXX

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article

283837 283838 283839 283840 283841

Caractéristiques moteur

Valeurs à la tension nominale		6	12	18	24	36
1 Tension nominale	V	6	12	18	24	36
2 Vitesse à vide	tr/min	11900	12100	12100	12100	12100
3 Courant à vide	mA	301	155	103	77.3	51.6
4 Vitesse nominale	tr/min	7920	8040	8250	8250	8210
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	11	10.2	10.9	10.8	10.6
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	2.61	1.25	0.88	0.657	0.432
7 Couple de démarrage	mNm	33.9	31.3	35.4	35.1	34.1
8 Courant de démarrage	A	7.36	3.47	2.6	1.94	1.25
9 Rendement max.	%	65	63	65	65	65
Caractéristiques						
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.816	3.46	6.93	12.4	28.7
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.0315	0.121	0.275	0.488	1.09
12 Constante de couple	mNm/A	4.61	9.02	13.6	18.1	27.2
13 Constante de vitesse	tr/min/V	2070	1060	701	526	352
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	366	406	356	360	372
15 Constante de temps mécanique	ms	8.63	9.56	8.39	8.47	8.75
16 Inertie du rotor	gcm ²	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25

Spécifications

- Données thermiques**
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 13.5 K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 1.72 K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 1.85 s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 567 s
 - 21 Température ambiante -40...+100°C
 - 22 Température max. de bobinage +155°C

- Données mécaniques (roulements préchargés)**
- 23 Nombre de tours limite 18000 tr/min
 - 24 Jeu axial < 4 N 0 mm
 - sous charge axiale > 4 N 0.14 mm
 - 25 Jeu radial préchargé
 - 26 Charge axiale max. (dynamique) 3.5 N
 - 27 Force de chassage axiale max. (statique) 53 N
 - (statique, axe maintenu) 1400 N
 - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 16 N

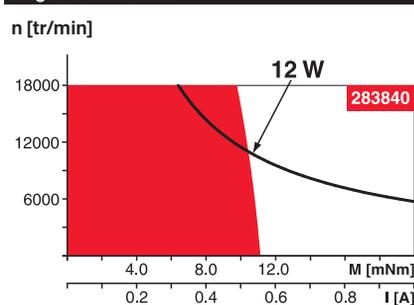
Autres spécifications

- 29 Nombre de paires de pôles 1
 - 30 Nombre de phases 3
 - 31 Poids du moteur 83 g
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

Connexions (câble AWG 24)

- | | | |
|--------|------------------------------|-------|
| brun | Bobinage 1 du moteur | Pin 1 |
| rouge | Bobinage 2 du moteur | Pin 2 |
| orange | Bobinage 3 du moteur | Pin 3 |
| jaune | V _{hall} 3...24 VDC | Pin 4 |
| vert | GND | Pin 5 |
| bleu | Capteurs à effet Hall 1 | Pin 6 |
| violet | Capteurs à effet Hall 2 | Pin 7 |
| gris | Capteurs à effet Hall 3 | Pin 8 |
- Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 47

Plages d'utilisation



Légende

- **Plage de fonctionnement permanent**
Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C.
= Limite thermique.
- Fonctionnement intermittent**
La surcharge doit être de courte durée.
- **Puissance conseillée**

Construction modulaire maxon

Détails sur la page de catalogue 36

Réducteur planétaire

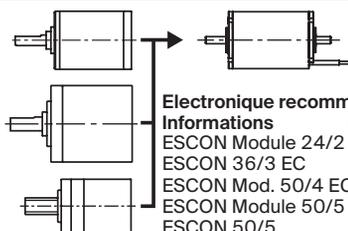
- Ø22 mm
- 0.5 - 3.4 Nm
- Page 377/378

Koaxdrive

- Ø32 mm
- 1.0 - 4.5 Nm
- Page 394

Entraînement vis/écrou

- Ø22 mm
- Page 414/415



Electronique recommandée:

- | | |
|-------------------------|---------|
| Informations | Page 36 |
| ESCON Module 24/2 | 486 |
| ESCON 36/3 EC | 487 |
| ESCON Mod. 50/4 EC-S | 487 |
| ESCON Module 50/5 | 487 |
| ESCON 50/5 | 489 |
| DEC Module 24/2 | 491 |
| DEC Module 50/5 | 491 |
| EPOS4 Micro 24/5 | 495 |
| EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5 | 496 |
| EPOS4 Mod./Comp. 50/5 | 496 |
| EPOS4 Comp. 24/5 3-axes | 497 |
| EPOS4 50/5 | 501 |
| EPOS2 P 24/5 | 504 |

Codeur MR
128/256/512 Imp.,
2/3 canaux
Page 462

Frein AB 20
24 VDC
0.1 Nm
Page 516