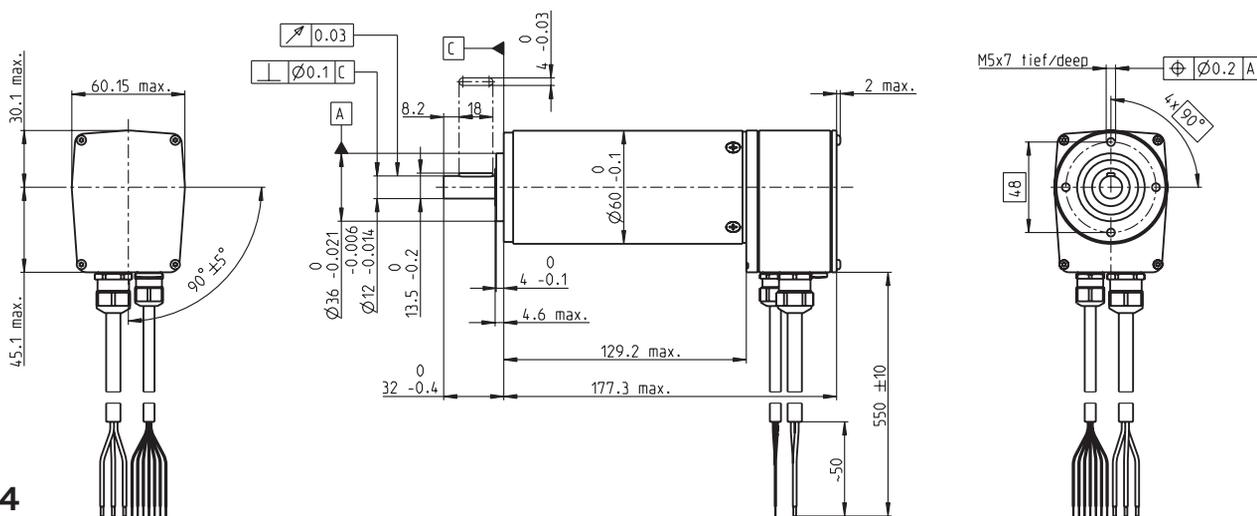


EC 60 Ø60 mm, à commutation électronique, 400 Watt

EC



M 1:4

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article

167132 167131

Caractéristiques moteur

Valeurs à la tension nominale		167132	167131
1 Tension nominale	V	48	48
2 Vitesse à vide	tr/min	5370	3100
3 Courant à vide	mA	670	268
4 Vitesse nominale	tr/min	4960	2680
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	768	843
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	9.56	5.9
7 Couple de démarrage	mNm	11800	6820
8 Courant de démarrage	A	139	46.4
9 Rendement max.	%	87	86
Caractéristiques			
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.345	1.03
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.273	0.82
12 Constante de couple	mNm/A	84.9	147
13 Constante de vitesse	tr/min/V	113	65
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	0.457	0.457
15 Constante de temps mécanique	ms	3.98	3.98
16 Inertie du rotor	gcm ²	831	831

Spécifications

- Données thermiques**
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 1.3 K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 0.5 K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 33.9 s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 1200 s
 - 21 Température ambiante -20...+100°C
 - 22 Température max. de bobinage +125°C

- Données mécaniques (roulements préchargés)**
- 23 Nombre de tours limite 7000 tr/min
 - 24 Jeu axial < 30 N 0 mm
 - 24 sous charge axiale > 30 N max. 0.14 mm
 - 25 Jeu radial préchargé
 - 26 Charge axiale max. (dynamique) 24 N
 - 27 Force de chassage axiale max. (statique) 392 N
 - 27 (statique, axe maintenu) 6000 N
 - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 240 N

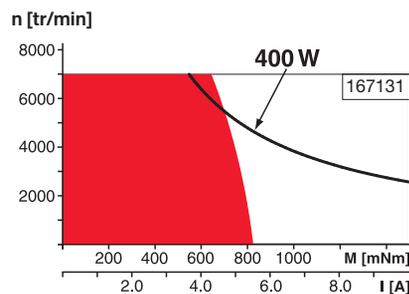
Autres spécifications

- 29 Nombre de paires de pôles 1
- 30 Nombre de phases 3
- 31 Poids du moteur 2450 g
- Protection IP54*
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

- Connexions moteur (câble AWG 16)**
- Câble 1 Bobinage 1 du moteur
 - Câble 2 Bobinage 2 du moteur
 - Câble 3 Bobinage 3 du moteur
- Connexions capteurs (câble AWG 24)¹⁾**
- blanc Capteurs à effet Hall 3
 - brun Capteurs à effet Hall 2
 - vert Capteurs à effet Hall 1
 - jaune GND
 - gris V_{Hall} 4.5 ... 24 VDC
 - bleu Surveillance de température (PTC)
 - rosa Surveillance de température (PTC)

¹⁾ Non présents en cas de combinaison avec un résolveur.
Surveillance de la température, Résistance PTC
Micropille 110°C, R 25°C < 0.7 kΩ,
R 115°C ≥ 2.66 kΩ, R 125°C ≥ 8.0 kΩ
Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 47

Plages d'utilisation



Légende

- **Plage de fonctionnement permanent**
Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C.
= Limite thermique.
- Fonctionnement intermittent**
La surcharge doit être de courte durée.
- **Puissance conseillée**

Construction modulaire maxon

Réducteur planétaire
Ø81 mm
20 - 120 Nm
Page 404



Détails sur la page de catalogue 36

Electronique recommandée:
Informations Page 36
ESCON Mod. 50/4 EC-S 487
ESCON Mod. 50/8 (HE) 488
ESCON 70/10 489
DEC Module 50/5 491
EPOS4 Module 50/15 497
EPOS4 Module 50/8 497
EPOS4 Comp. 50/8 CAN 499
EPOS4 Comp. 50/15 CAN 500
EPOS4 70/15 501

Codeur HEDL 9140
500 Imp.,
3 canaux
Page 478

Résolveur Res
Ø26 mm
10 V
Page 481

Frein AB 41
24 VDC
2.0 Nm
Page 523

*Classe de protection en état assemblé uniquement, avec garniture étanche côté flasque.