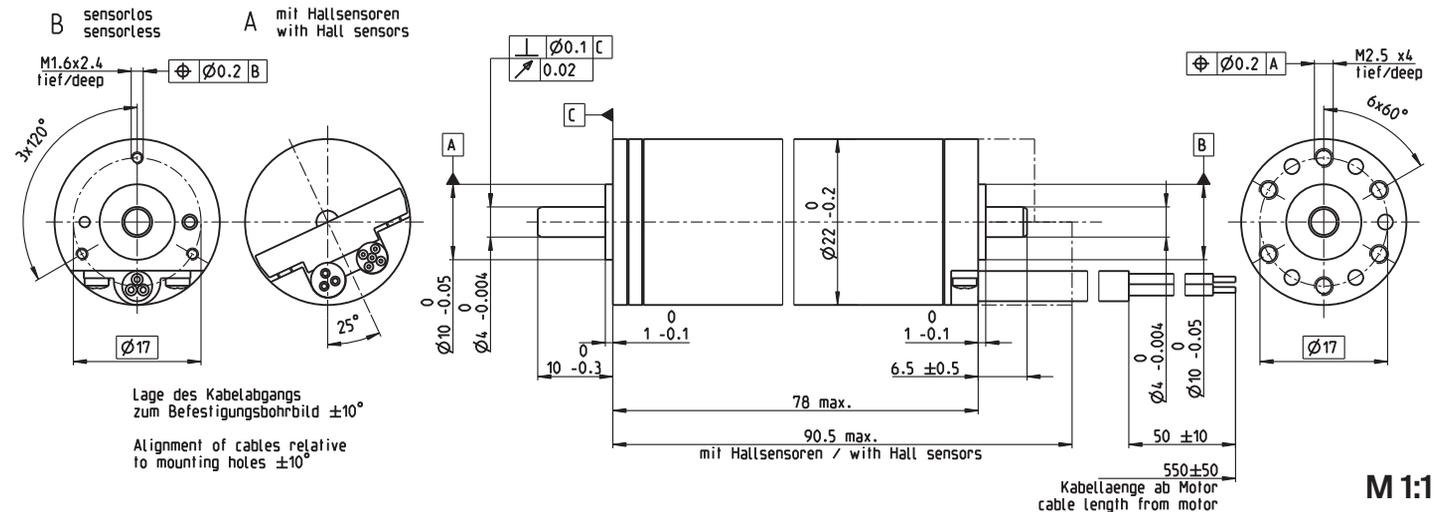


EC 22 Ø22 mm, à commutation électronique, 240 Watt

Heavy Duty – pour des applications dans l'huile



- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article	
A avec capteurs à effet Hall	426450
B sans capteurs	426451

Caractéristiques moteur (provisoires)

Valeurs à tension nominale et à température ambiante	°C	25	100	150	200
1 Tension nominale	V	48	48	48	48
2 Vitesse à vide	tr/min	12900	13400	13600	13800
3 Courant à vide	mA	384	177	183	188
4 Vitesse nominale ¹⁾	tr/min	8410	8510	9130	10600
5 Couple nominal (couple permanent max.) ¹⁾	mNm	149	120	92.2	55.8
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	4.48	3.61	2.88	1.86
7 Couple de démarrage	mNm	460	346	295	256
8 Courant de démarrage	A	13.4	10.3	8.98	7.93
9 Rendement max.	%	71	77	75	73
Caractéristiques					
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	3.59	4.64	5.35	6.05
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.626	0.626	0.626	0.626
12 Constante de couple	mNm/A	34.4	33.5	32.9	32.3
13 Constante de vitesse	tr/min/V	278	285	290	296
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	29	39.5	47.2	55.4
15 Constante de temps mécanique	ms	2.31	3.16	3.77	4.43
16 Inertie du rotor	gcm ²	7.63	7.63	7.63	7.63

¹⁾ Valeurs pour fonctionnement en équilibre thermique.

Spécifications

- Données thermiques**
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 0.793 K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 0.754 K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 4.78 s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 40.2 s
 - 21 Température ambiante -55...+200°C
 - 22 Température max. de bobinage +240°C

- Données mécaniques (roulements préchargés)**
- 23 Nombre de tours limite 20 000 tr/min
 - 24 Jeu axial < 5 N 0 mm
 - 25 sous charge axiale > 5 N max. 0.14 mm
 - 25 Jeu radial préchargé
 - 26 Charge axiale max. (dynamique) 8 N
 - 27 Force de chassage axiale max. (statique) (statique, axe maintenu) 250 N
 - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 16 N

Autres spécifications

- 29 Nombre de paires de pôles
- 30 Nombre de phases
- 31 Poids du moteur 210 g

- Connexions A, moteur câble PTFE (AWG 19)**
- rouge Bobinage 1 du moteur
 - noir Bobinage 2 du moteur
 - blanc Bobinage 3 du moteur

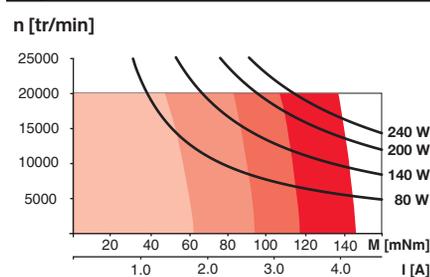
- Connexions A, capteurs câble PTFE (AWG 24)**
- vert V_{Hall} 4.5...24 V
 - bleu GND

- Connexions A, capteurs à effet Hall**
- rouge Capteurs à effet Hall 1
 - noir Capteurs à effet Hall 2
 - blanc Capteurs à effet Hall 3

- Connexions B, moteur câble PTFE (AWG 19)**
- rouge Bobinage 1 du moteur
 - noir Bobinage 2 du moteur
 - blanc Bobinage 3 du moteur

Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 47

Plages d'utilisation



Légende

- TA = 25°C **Plage de fonctionnement permanent**
Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C. = Limite thermique.
- TA = 100°C
- TA = 150°C
- TA = 200°C
- Fonctionnement intermittent**
La surcharge doit être de courte durée.
- **Puissance conseillée**

Application

- Généralités**
- 1 – Applications à températures extrêmes
 - 3 – Applications à vibrations (selon MIL-STD810F/Jan2000 Fig. 514.5C-10)
 - Fonctionnement dans l'huile et sous haute pression (lubrification minimum seulement, utilisation interdite dans des conditions d'aération normales)
- Industrie pétrolière et gazière**
- Gisements géothermiques, pétroliers et gaziers

Remarques

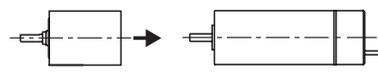
Ce moteur contient un fusible en plomb. Il ne répond donc pas aux exigences requises pour toutes les applications en matière de concentration maximum admise en substances dangereuses définies dans la directive 2011/65/UE (LSDEEE). Le moteur doit être utilisé uniquement dans des appareils non concernés par cette directive.

Milieu de référence: Huile Shell Tellus T32

Utiliser une huile de viscosité différente modifie les paramètres du moteur.

maxon modular system

Réducteur planétaire
Ø22 mm
2.0 - 4.0 Nm
Page 379



Détails sur la page de catalogue 36