

# IDX 56 M sans balais

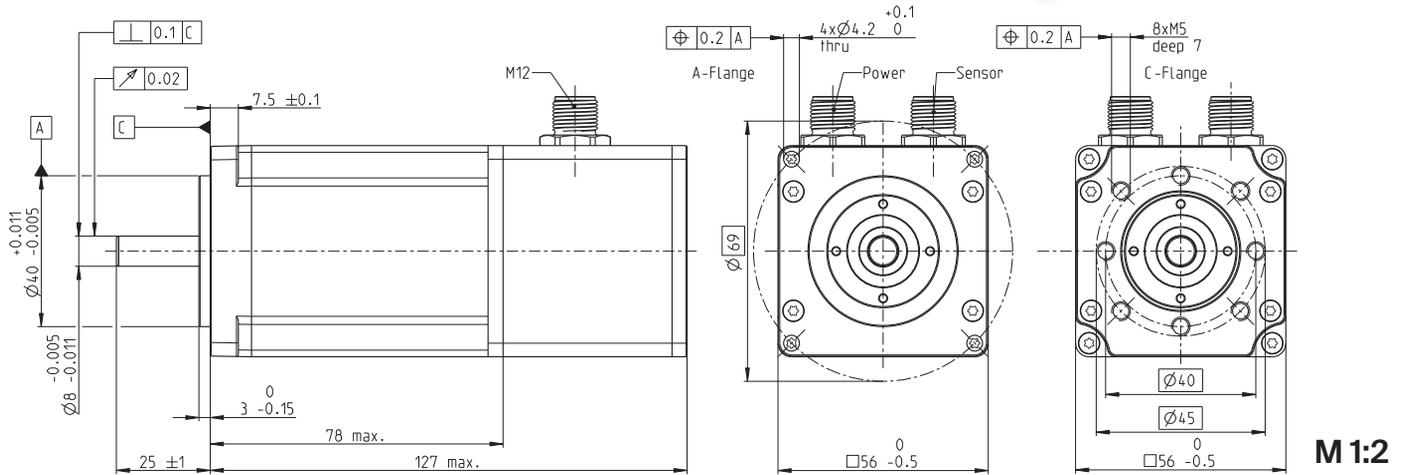
## Moteur BLDC □56 mm

**NEW**



**IDX**

Caractéristiques principales: 350/420 W, 693 mNm, 8000 tr/min



**M 1:2**

### Paramètres du moteur

1_ Tension nominale	V	24	48
2_ Vitesse à vide	tr/min	5740	7270
3_ Courant à vide	mA	911	653
4_ Vitesse nominale	tr/min	4820	6260
5_ Couple nominal (couple max. permanent)	mNm	693	622
6_ Courant nominal (courant charge perm. max.)	A	16.1	9.35
7_ Couple de démarrage	mNm	15800	20500
8_ Courant de démarrage	A	399	328
9_ Rendement max.	%	90.8	91.3
10_ Résistance aux bornes	Ω	0.0601	0.146
11_ Inductance aux bornes	mH	0.0941	0.234
12_ Constante de couple	mNm/A	39.5	62.4
13_ Constante de vitesse	tr/min/V	242	153
14_ Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	0.367	0.359
15_ Constante de temps mécanique	ms	0.654	0.639
16_ Moment d'inertie du rotor	gcm <sup>2</sup>	170	170

### Caractéristiques thermiques

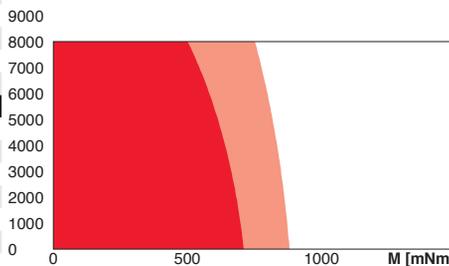
17_ Résistance therm. boîtier/air ambiant	K/W	2.36
18_ Résistance therm. bobinage/boîtier	K/W	1.05
19_ Constante therm. temps de bobinage	s	171
20_ Constante therm. de temps moteur	s	962
21_ Température ambiante	°C	-40...+100
22_ Température max. du bobinage	°C	155

### Caractéristiques mécaniques roulement à billes

23_ Vitesse max. admise	tr/min	8000
24_ Jeu axial	mm	0..0.14
Précontrainte	N	15
Sens de la force		traction
25_ Jeu radial		précontraint
26_ Charge axiale max. (dynamique)	N	12
27_ Force de chassage axiale max. (statique) (arbre soutenu)	N	150
28_ Charge radiale max. [mm du flasque]	N	110 [12.5]

### Plages de fonctionnement

n [tr/min] Bobinage 48 V



- Plage de fonctionnement continu
- Plage de fonctionnement continu avec résistance therm. R<sub>th2</sub> 50%
- Plage de fonctionnement intermittente

### Autres spécifications

29_ Nombre de paires de pôles	8
30_ Nombre de phases	3
31_ Poids du moteur	g 815
32_ Niveau sonore typique [tr/min]	dBA 54 [4000]

### Système modulaire maxon

maxon gear	Étages [opt.]	maxon sensor integrated
354-355_GPX 52 A/UP/LN	1-3	
maxon brake		522_AB 34

### Détails sur la page de catalogue 32

maxon motor control
488_ESCON Module 50/8
488_ESCON Module 50/8 HE
489_ESCON 70/10
497_EPOS4 Mod./Comp. 50/15
501_EPOS4 70/15

### Power connexions (M12, male, 5 pôles, L codé)

Pin 1	Bobinage du moteur 1
Pin 2	Bobinage du moteur 2
Pin 3	Bobinage du moteur 3
Pin 4	U <sub>brake</sub> +24 VDC (optional)
Pin 5	U <sub>brake</sub> GND (optional)

### Capteur connexions (M12, male, 17 pôles, A codé)

Pin 1	GND	Pin 10	B
Pin 2	NTC	Pin 11	DATA/
Pin 3	V <sub>cc</sub> 4.75...26 V	Pin 12	DATA
Pin 4	A	Pin 13	CLK
Pin 5	I/	Pin 14	CLK/
Pin 6	A/	Pin 15	Capteur à effet Hall 3
Pin 7	B/	Pin 16	Capteur à effet Hall 1
Pin 8	I	Pin 17	Capteur à effet Hall 2
Pin 9	NTC		

Résistance CTN 25°C: 10 kOhm ±1%, beta (25-100°C): 3460 K

Schéma de câblage de capteurs Hall, voir page S. 49

### Configuration

Flasque avant: flasque A/flasque C  
Interface codeur: SSI/BISS-C

### Remarques concernant le codeur

Niveau de sortie incrémentiel, RS422 à tension d'alimentation interne de 5 V  
Niveau d'entrée/de sortie absolu, RS422 à tension d'alimentation interne de 5 V  
Résolution (non configurable) 1024 impulsions / 4096 pas (12 bit)  
Des informations complémentaires concernant les produits se trouvent en ligne, dans la section ENX 22 EASY INT

[xdrives.maxongroup.com](http://xdrives.maxongroup.com)