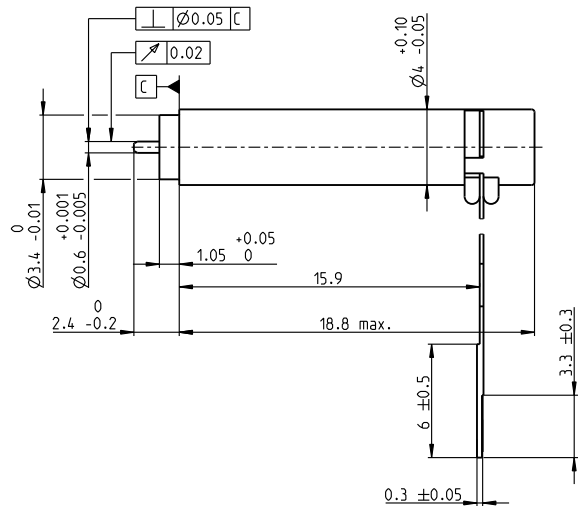
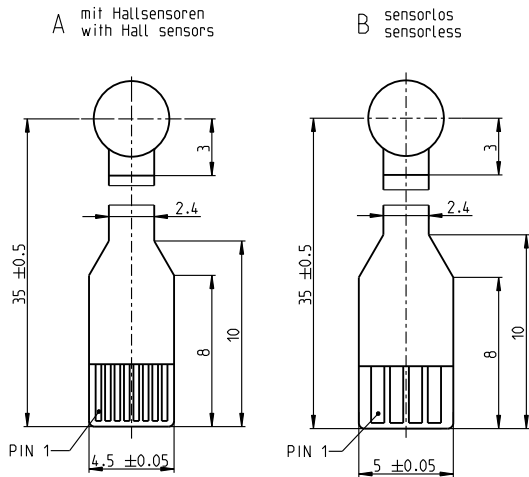


EC 4 Ø4 mm, bürstenlos, 0.5 Watt



M 5:2

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Artikelnummern	
A mit Hall-Sensoren	431555 431558
B sensorlos	423518 423525

Motordaten (provisorisch)

Werte bei Nennspannung		3	6
1 Nennspannung	V	3	6
2 Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	35200	35400
3 Leerlaufstrom	mA	28.8	14.4
4 Nenndrehzahl	min ⁻¹	11700	13400
5 Nennmoment	mNm	0.225	0.239
6 Nennstrom	A	0.317	0.167
7 Anhaltmoment	mNm	0.355	0.403
8 Anlaufstrom	A	0.465	0.264
9 Max. Wirkungsgrad	%	57	59
Kenndaten			
10 Anschlusswiderstand Phase-Phase	Ω	6.45	22.8
11 Anschlussinduktivität Phase-Phase	mH	0.0749	0.285
12 Drehmomentkonstante	mNm/A	0.763	1.53
13 Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	12500	6240
14 Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	106000	92900
15 Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	1.23	1.08
16 Rotorträgheitsmoment	gcm ²	0.00111	0.00111

Spezifikationen

Thermische Daten	
17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft	96.7 K/W
18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse	15.2 K/W
19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung	0.74 s
20 Therm. Zeitkonstante des Motors	58.5 s
21 Umgebungstemperatur	-20...+80°C
22 Max. Wicklungstemperatur	+125°C
Mechanische Daten	
23 Grenzdrehzahl	50 000 min ⁻¹
24 Axialspiel	max. 0.06 mm
25 Radialspiel	0.012 mm
26 Max. axiale Belastung (dynamisch)	0.1 N
27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch)	10 N
28 Max. radiale Belastung, 2 mm ab Flansch	0.2 N

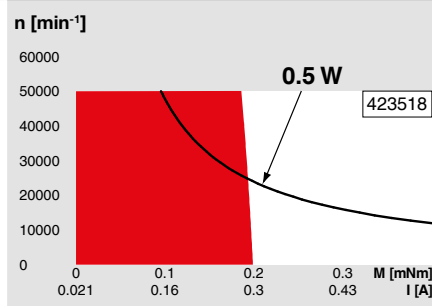
Weitere Spezifikationen	
29 Polpaarzahl	1
30 Anzahl Phasen	3
31 Motorgewicht	1.2 g

Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.

Anschlüsse		
Pin 1	Motorwicklung 1	Motorwicklung 1
Pin 2	Motorwicklung 2	Motorwicklung 2
Pin 3	Motorwicklung 3	Motorwicklung 3
Pin 4	V _{Hall} 3.8...24 VDC	N.C.
Pin 5	GND	
Pin 6	Hall-Sensor 1	
Pin 7	Hall-Sensor 2	
Pin 8	Hall-Sensor 3	
Stecker		
Molex	52745-0897	52207-0460
FCI	SFV8R-2STBE1HLF	SFW4R-2STGE1LF

Stecker für Ausführung mit Hall-Sensoren:
FPC, 8-pol, Rastermass 0.5 mm, top contact style
Schaltbild für Hall-Sensoren siehe S. 45

Betriebsbereiche



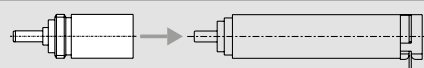
Legende

- Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
- Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
- Typenleistung**

maxon Baukastensystem

Details auf Katalogseite 34

Planetengetriebe
Ø4 mm
0.002 - 0.015 Nm
Seite 322



Empfohlene Elektronik:

Hinweise	Seite 34
ESCON Module 24/2	454
ESCON 36/3 EC	455
ESCON Mod. 50/4 EC-S	455